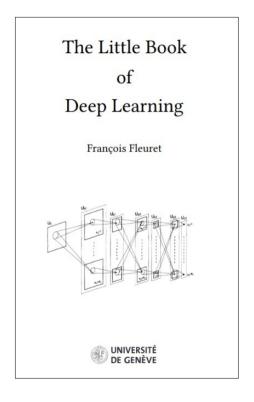
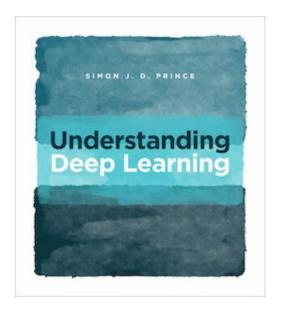
# Introduction aux réseaux de neurones pour l'apprentissage supervisé

Guillaume Bourmaud

#### Livres conseillés





https://fleuret.org/francois/lbdl.html

https://udlbook.github.io/udlbook/

### **PLAN**

- I. Introduction
- II. Apprentissage supervisé
- III. Approches paramétriques
- IV. Réseaux de neurones
- V. Enjeux

### I) Introduction

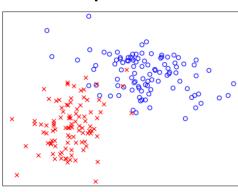
# Apprentissage automatique (« Machine Learning »)

Laisser un ordinateur déduire des « règles » d'un ensemble de données numériques.

Ex. d'application : recommandation de produits

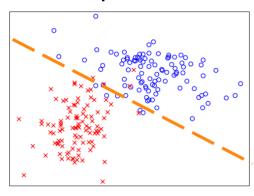
# Apprentissage automatique (« Machine Learning »)

#### Supervisé



# Apprentissage automatique (« Machine Learning »)

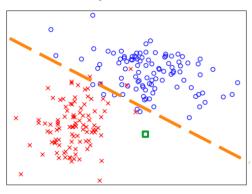
#### Supervisé



Déduire des « règles » associant une étiquette à une donnée.

# Apprentissage automatique (« Machine Learning »)

#### Supervisé



Déduire des « règles » associant une étiquette à une donnée.

Utilisation la plus fréquente : Classifier une nouvelle donnée

# Apprentissage automatique (« Machine Learning »)

#### Supervisé

#### Comestible



#### Non comestible



### Apprentissage automatique (« Machine Learning »)

#### Supervisé

#### Comestible



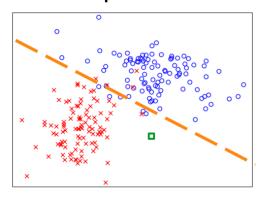
#### Non comestible



#### Comestible?



### Supervisé

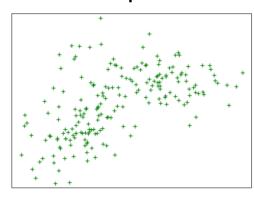


Déduire des « règles » associant une étiquette à une donnée.

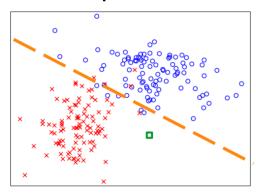
Utilisation la plus fréquente : Classifier une nouvelle donnée

# Apprentissage automatique (« Machine Learning »)

#### Non supervisé



#### Supervisé

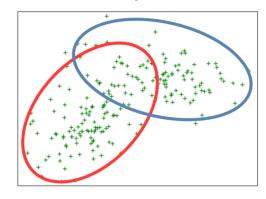


Déduire des « règles » associant une étiquette à une donnée.

Utilisation la plus fréquente : Classifier une nouvelle donnée

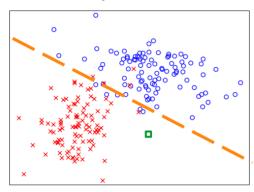
### Apprentissage automatique (« Machine Learning »)

#### Non supervisé



Déduire des « règles » structurant les données.

#### Supervisé

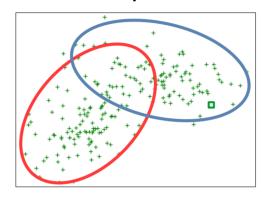


Déduire des « règles » associant une étiquette à une donnée.

Utilisation la plus fréquente : Classifier une nouvelle donnée

# Apprentissage automatique (« Machine Learning »)

#### Non supervisé



Déduire des « règles » structurant les données.

#### Ex. d'utilisation:

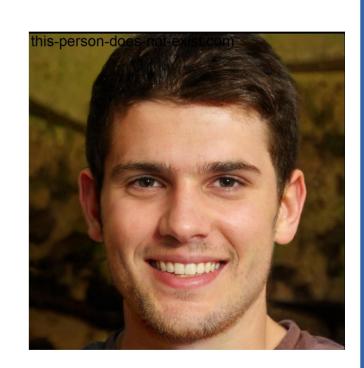
- Réduction de dimension
- Générer une nouvelle donnée

# Apprentissage automatique (« Machine Learning »)



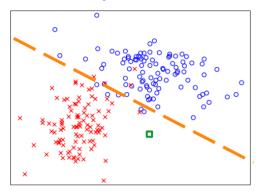
# Apprentissage automatique (« Machine Learning »)





### Apprentissage automatique (« Machine Learning »)

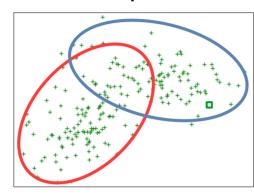
#### Supervisé



Déduire des « règles » associant une étiquette à une donnée.

Utilisation la plus fréquente : Classifier une nouvelle donnée

#### Non supervisé

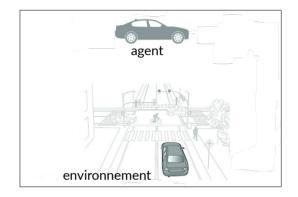


Déduire des « règles » structurant les données.

#### Ex. d'utilisation:

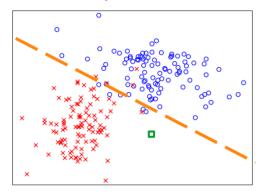
- Réduction de dimension
- Générer une nouvelle donnée

#### Par renforcement



### Apprentissage automatique (« Machine Learning »)

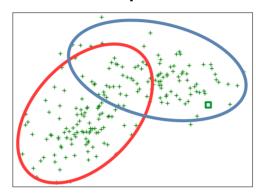
#### Supervisé



Déduire des « règles » associant une étiquette à une donnée.

Utilisation la plus fréquente : Classifier une nouvelle donnée

#### Non supervisé

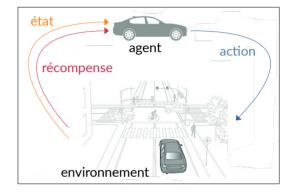


Déduire des « règles » structurant les données.

#### Ex. d'utilisation:

- Réduction de dimension
- Générer une nouvelle donnée

#### Par renforcement

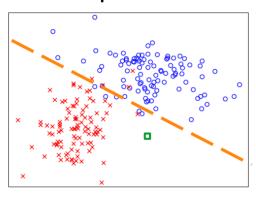


L'agent interagit avec l'environnement et déduit des « règles » (actions) permettant de maximiser une récompense.

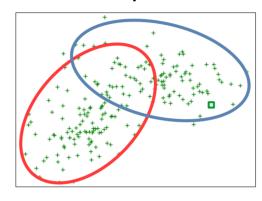
Ex. d'application : Obtenir un véhicule autonome

### Apprentissage automatique (« Machine Learning »)

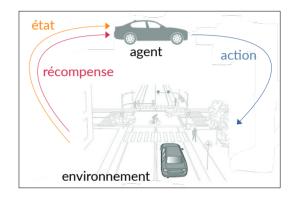
#### Supervisé



#### Non supervisé



#### Par renforcement



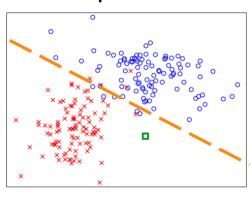
« Deep learning »

=

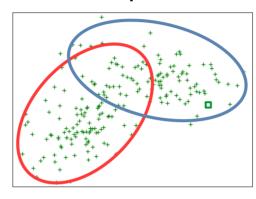
utilisation d'un réseau de neurones en apprentissage automatique

### Apprentissage automatique (« Machine Learning »)

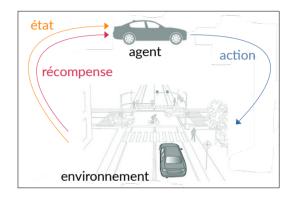
#### Supervisé



#### Non supervisé



#### Par renforcement

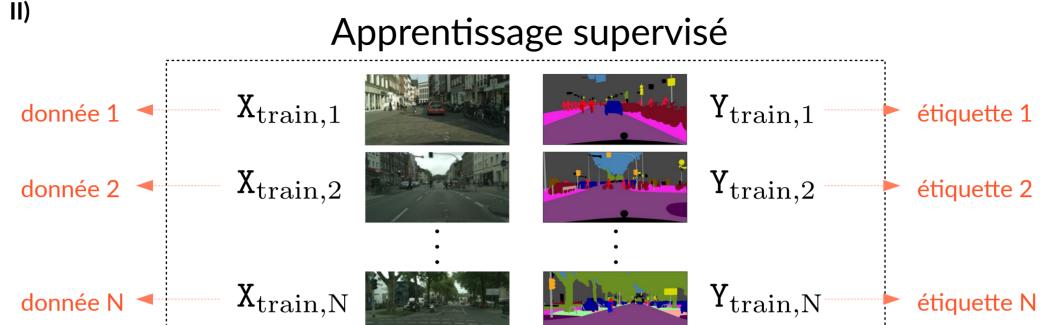


Aujourd'hui : le terme IA  $\,pprox\,$  « Deep learning »

=

utilisation d'un réseau de neurones en apprentissage automatique

### II) Apprentissage supervisé



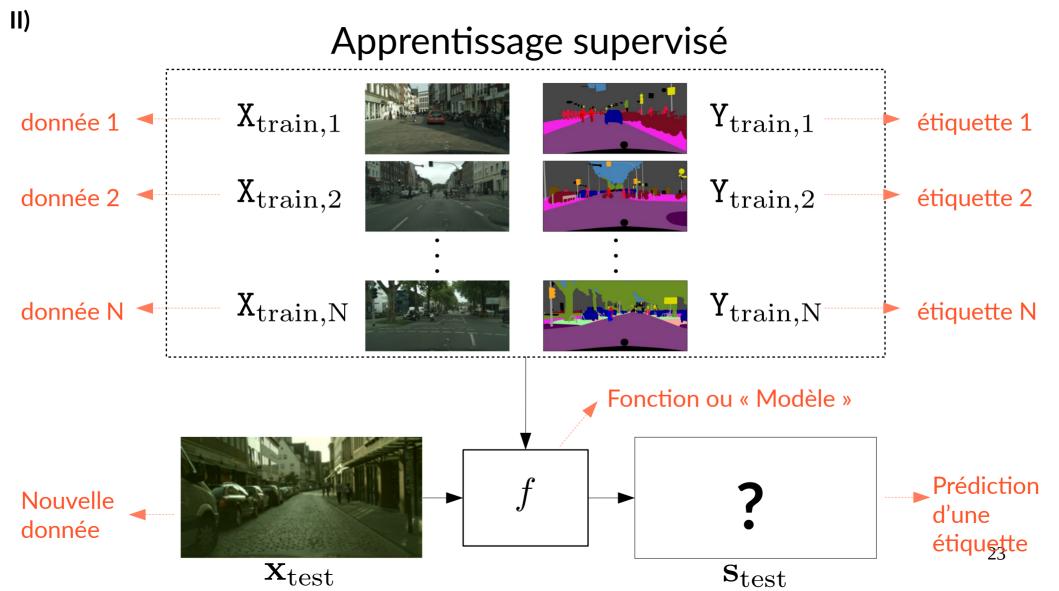
Base de données étiquetées pour la segmentation sémantique

### Apprentissage supervisé

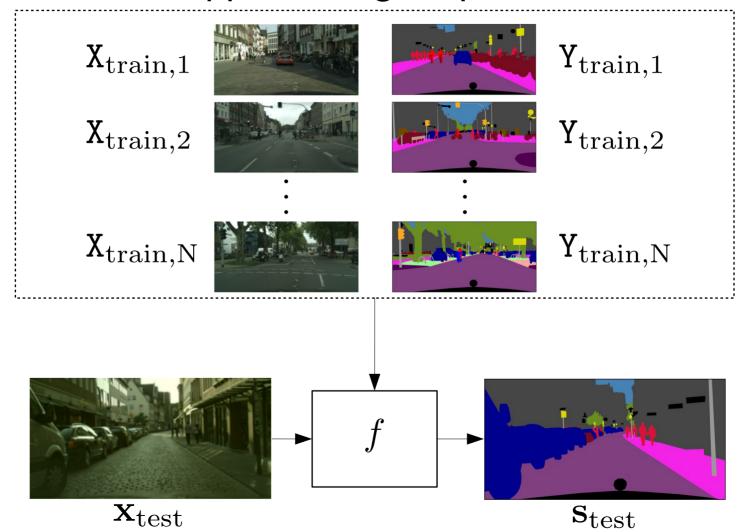


### Base de données étiquetées pour la segmentation sémantique

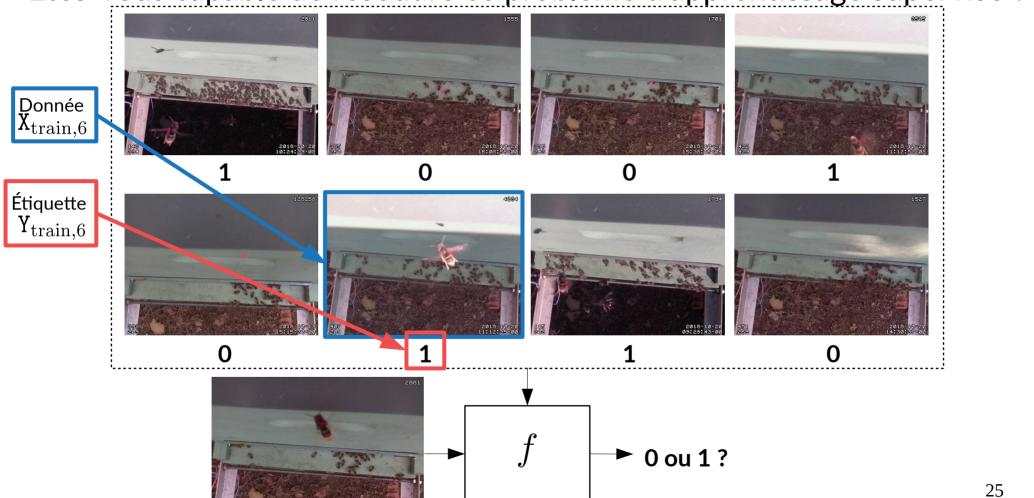
- Objectif: déduire des « règles » de la base de données étiquetées
  - appliquer ces « règles » à une nouvelle donnée pour prédire une étiquette



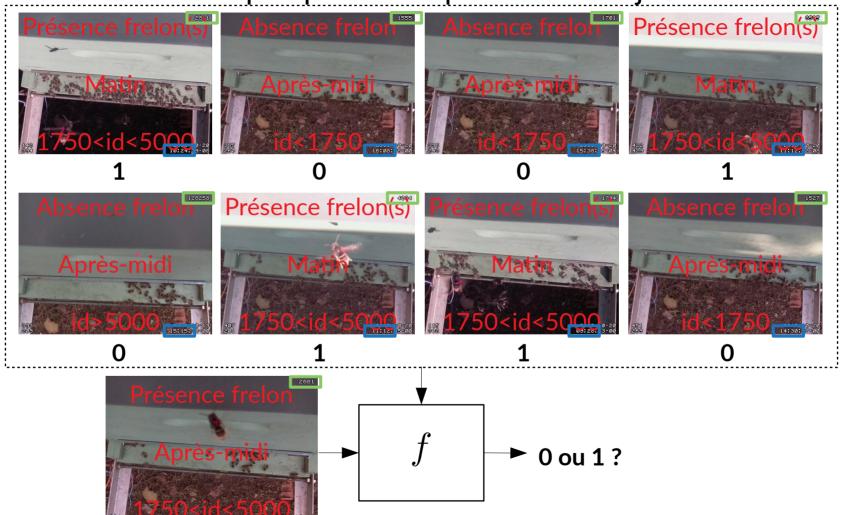
### Apprentissage supervisé



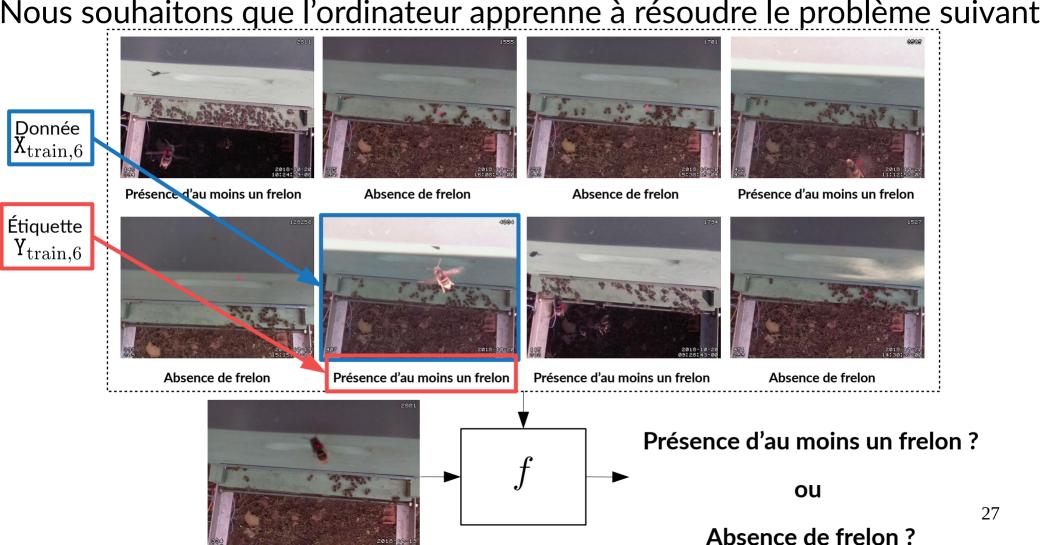
Êtes-vous capable de résoudre ce problème d'apprentissage supervisé?



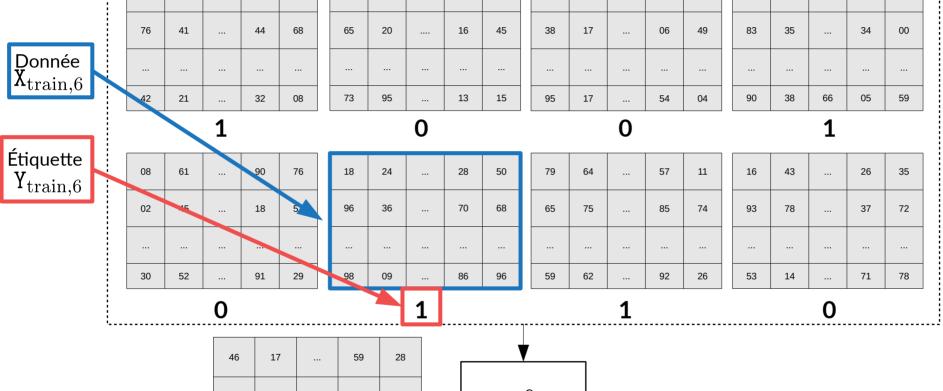
Mais de quel problème parle-t-on au juste?

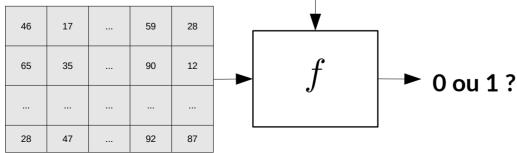


### Nous souhaitons que l'ordinateur apprenne à résoudre le problème suivant



#### II) Mais une fois mis en forme pour l'ordinateur le problème devient Donnée $\lambda_{\rm train,6}$





II) Mais une fois mis en forme pour l'ordinateur le problème devient Donnée  $X_{
m train,6}$ Étiquette  $Y_{\mathrm{train},6}$ Les « règles » déduites ne seront (probablement) ► 0 ou 1? pas interprétables. → « Boîte noire »

II) Mais une fois mis en forme pour l'ordinateur le problème devient Donnée  $\lambda_{\rm train,6}$ Étiquette  $Y_{\mathrm{train},6}$ C'est nous qui **interprétons** : → 0 ou 1? « 0 » = présence frelon « 1 » = absence frelon

#### Résumé

• Des « règles » (souvent) non interprétables sont déduites de tableaux de valeurs numériques et d'étiquettes numériques.

#### Résumé

• Des « règles » (souvent) non interprétables sont déduites de tableaux de valeurs numériques et d'étiquettes numériques.

• Ces « règles » sont appliquées à un nouveau tableau de valeurs numériques pour produire une étiquette numérique.

#### Résumé

• Des « règles » (souvent) non interprétables sont déduites de tableaux de valeurs numériques et d'étiquettes numériques.

• Ces « règles » sont appliquées à un nouveau tableau de valeurs numériques pour produire une étiquette numérique.

• Nous interprétons cette étiquette numérique comme une étiquette « sémantique ».

#### Résumé

• Des « règles » (souvent) non interprétables sont déduites de tableaux de valeurs numériques et d'étiquettes numériques.

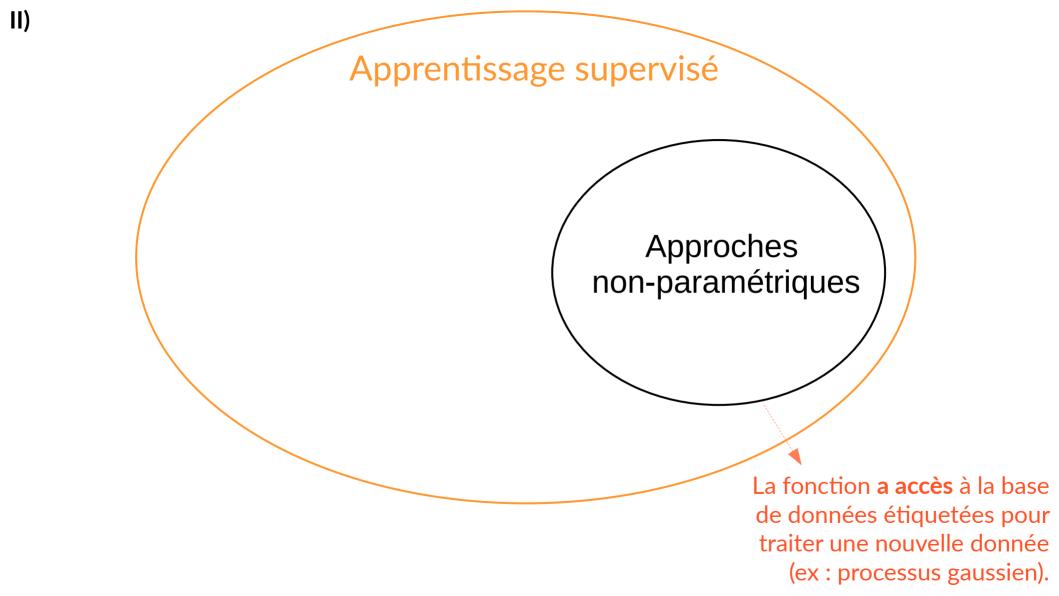
 Ces « règles » sont appliquées à un nouveau tableau de valeurs numériques pour produire une étiquette numérique.

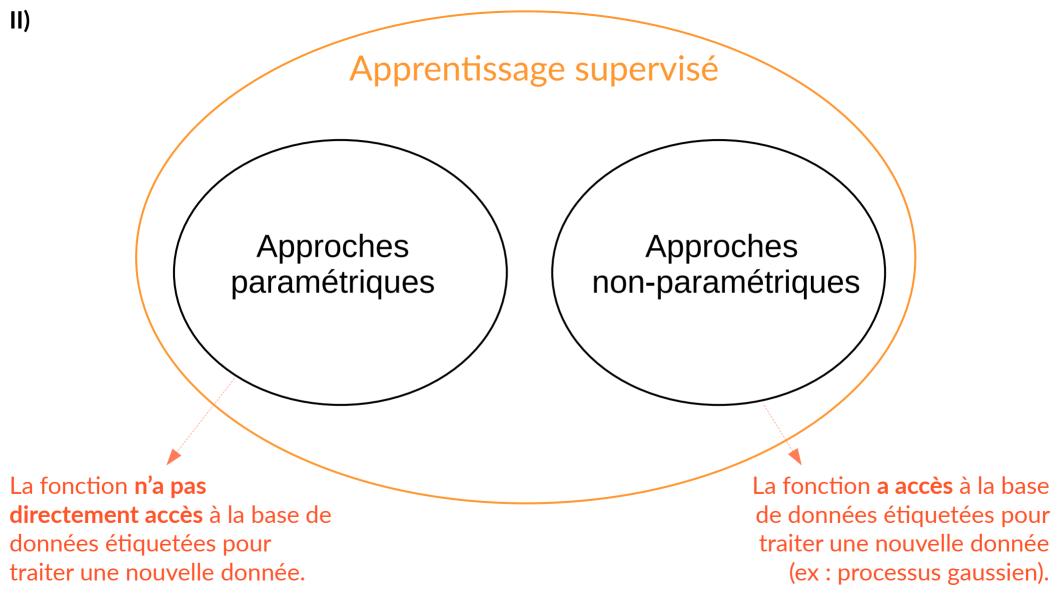
• Nous interprétons cette étiquette numérique comme une étiquette « sémantique ».

• Il ne s'agit que d'une interprétation...



Tesla said autopilot was activated during a fatal Model X crash last week in California.





# III) Approches paramétriques

### Représentation d'une fonction paramétrique

Mathématique

$$\mathbf{s} = f\left(\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta}\right)$$
 Paramètres

### Représentation d'une fonction paramétrique

Mathématique

$$\mathbf{s} = f\left(\mathbf{x}; oldsymbol{ heta}
ight)$$
 Paramètres

Informatique (Python)

### Représentation d'une fonction paramétrique

Mathématique

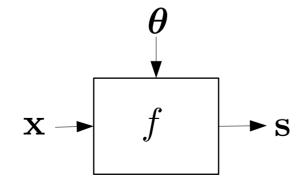
$$\mathbf{s} = f(\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta})$$

Paramètres

Informatique (Python)

```
def f(x, theta):
    return s
```

Graphique (Graphe de calcul)



## Exemple de fonction paramétrique : transformation affine

Mathématique

$$\mathbf{s} = f(\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta} = \{\mathbf{W}, \mathbf{b}\}) = \mathbf{W}\mathbf{x} + \mathbf{b}$$



### Exemple de fonction paramétrique : transformation affine

Mathématique

$$\mathbf{s} = f(\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta} = \{\mathbf{W}, \mathbf{b}\}) = \mathbf{W}\mathbf{x} + \mathbf{b}$$

Informatique (Python)

```
def f(x, W, b):
    s = x @ W +b
    return s
```

## Exemple de fonction paramétrique : transformation affine

Mathématique

$$\mathbf{s} = f(\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta} = \{\mathbf{W}, \mathbf{b}\}) = \mathbf{W}\mathbf{x} + \mathbf{b}$$

Informatique (Python)

Graphique (Graphe de calcul)

Y

Produit Matrice/vecteur

Addition

S

## Exemple de fonction paramétrique : modèle polynomial

$$\text{Math\'ematique} \quad s = f\left(x; \boldsymbol{\theta}\right) = \sum^{d} \boldsymbol{\theta}_{i} x^{i} = \boldsymbol{\theta}^{\top} \phi\left(x\right) \quad \text{où} \quad \phi\left(x\right) = \begin{bmatrix} 1 & x & \dots & x^{d} \end{bmatrix}^{\top}$$

## Exemple de fonction paramétrique : modèle polynomial

Mathématique  $s=f\left(x; \boldsymbol{\theta}\right) = \sum_{i=0}^{a} \boldsymbol{\theta}_{i} x^{i} = \boldsymbol{\theta}^{\top} \phi\left(x\right)$  où  $\phi\left(x\right) = \begin{bmatrix} 1 & x & \dots & x^{d} \end{bmatrix}^{\top}$ 

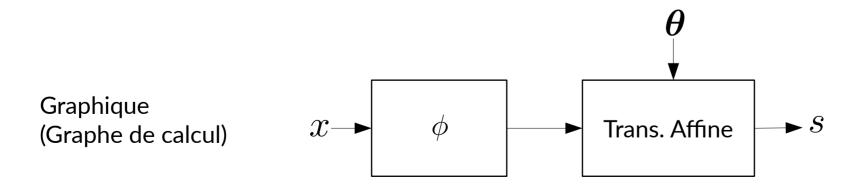
Informatique (Python)

```
def poly(x, theta):
    phi_x = phi(x)
    s = phi_x @ theta
    return s
```

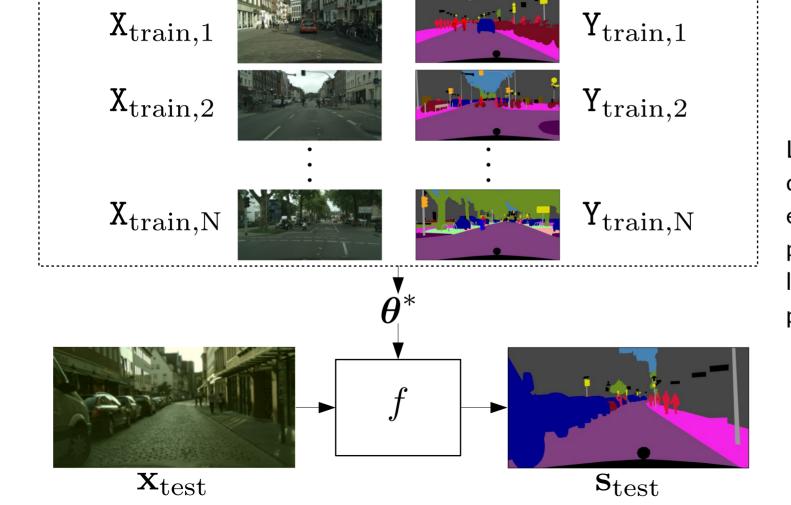
## Exemple de fonction paramétrique : modèle polynomial

Mathématique 
$$s=f\left(x; oldsymbol{ heta}
ight) = \sum_{i=0}^{d} oldsymbol{ heta}_{i} x^{i} = oldsymbol{ heta}^{ op} \phi\left(x
ight)$$
 où  $\phi\left(x
ight) = \begin{bmatrix} 1 & x & \dots & x^{d} \end{bmatrix}^{ op}$ 

Informatique (Python)



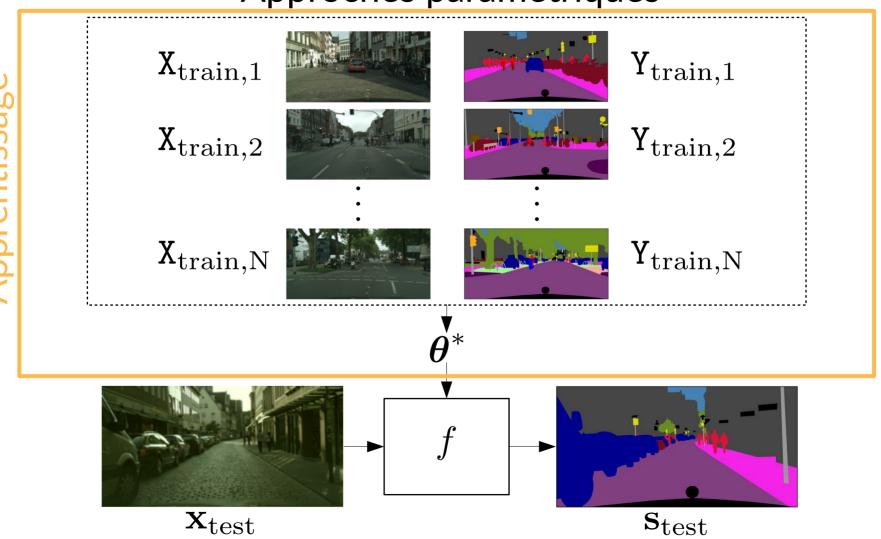
## Approches paramétriques



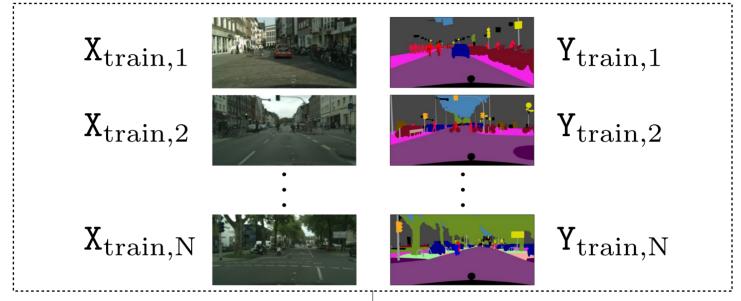
Les « règles » déduites de la base de données étiquetées sont (en partie) encodées dans la valeur des paramètres  $\theta^*$ .

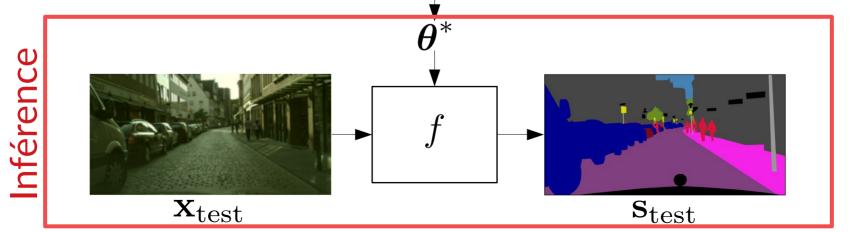
Apprentissage

## Approches paramétriques

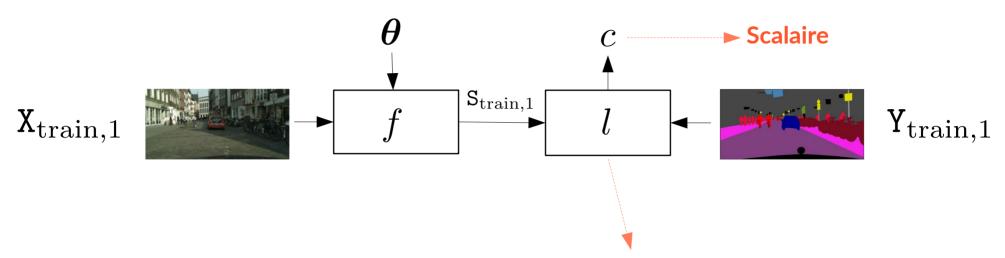


### Approches paramétriques

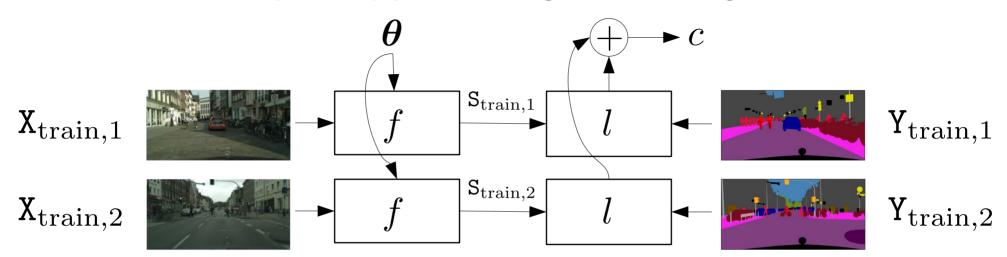


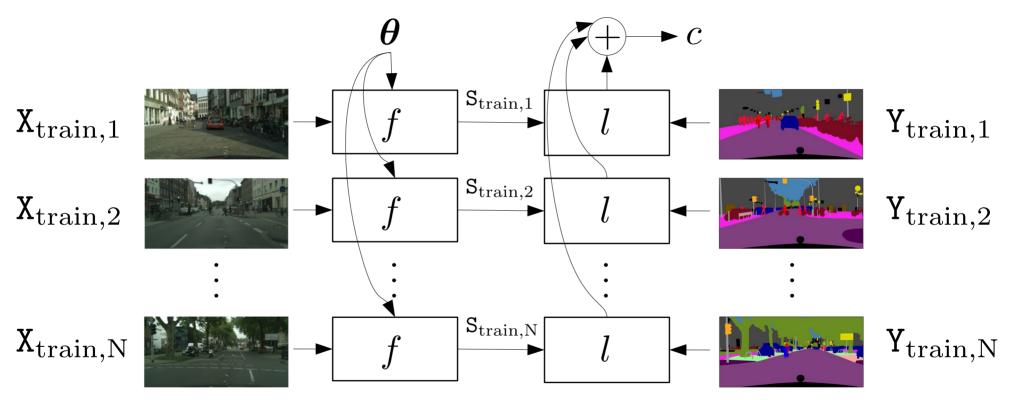


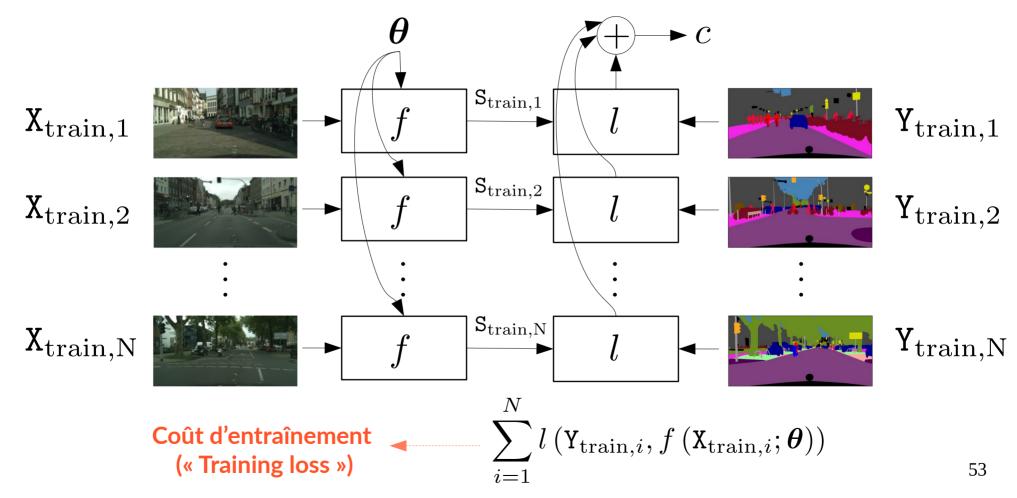
## Étape d'apprentissage ("Training time")

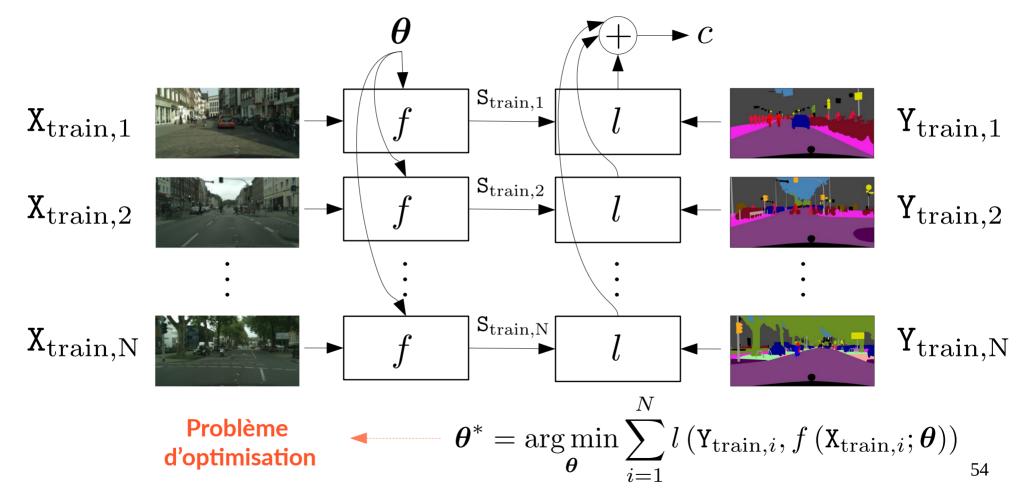


Fonction de coût (« loss function ») : permet de comparer la prédiction du réseau à l'étiquette.

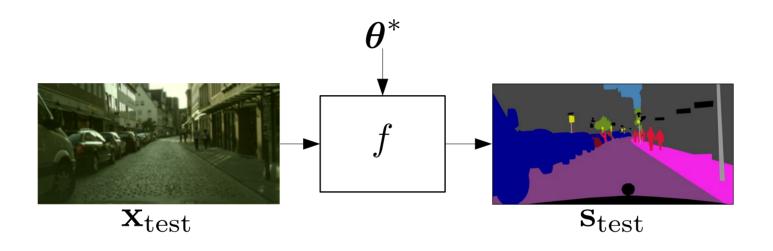








## Étape d'inférence ("Test time")



$$\mathbf{s}_{\text{test}} = f\left(\mathbf{x}_{\text{test}}; \boldsymbol{\theta}^*\right)$$

### Exemple de régression : 5 données, $X \in \mathbb{R}$ et $Y \in \mathbb{R}$

$$X_{\text{train},1} = -3.1 \quad X_{\text{train},2} = 1.2 \quad X_{\text{train},3} = 4.3 \quad X_{\text{train},4} = 6.2 \quad X_{\text{train},5} = 9.1$$

$$X_{\text{train},2} = 1.2$$

$$X_{\text{train.3}} = 4.3$$

$$X_{\text{train.4}} = 6.2$$

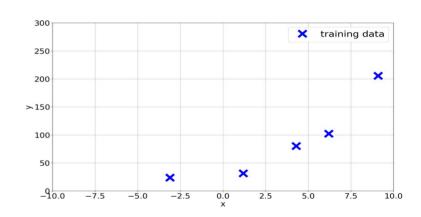
$$X_{\text{train.5}} = 9.1$$

$$Y_{\text{train},1} = 23.7$$

$$Y_{\text{train},2} = 31.3$$

$$Y_{\text{train},3} = 79.$$

$$Y_{\text{train},1} = 23.7$$
  $Y_{\text{train},2} = 31.3$   $Y_{\text{train},3} = 79.9$   $Y_{\text{train},4} = 101.9$   $Y_{\text{train},5} = 205.5$ 



### Exemple de régression : 5 données, $X \in \mathbb{R}$ et $Y \in \mathbb{R}$

$$X_{\text{train},1} = -3.1 \quad X_{\text{train},2} = 1.2 \quad X_{\text{train},3} = 4.3 \quad X_{\text{train},4} = 6.2 \quad X_{\text{train},5} = 9.1$$

$$X_{\text{train.}3} = 4.3$$

$$X_{\text{train.4}} = 6.2$$

$$X_{\text{train},5} = 9.1$$

$$Y_{\text{train.}1} = 23.7$$

$$Y_{\text{train},2} = 31.3$$

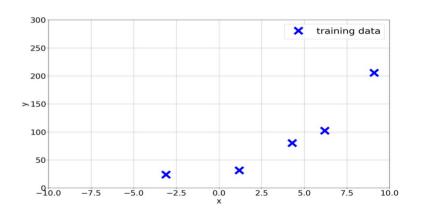
$$Y_{\text{train},3} = 79.9$$

$$Y_{\text{train},1} = 23.7$$
  $Y_{\text{train},2} = 31.3$   $Y_{\text{train},3} = 79.9$   $Y_{\text{train},4} = 101.9$   $Y_{\text{train},5} = 205.5$ 

Choix de la fonction  $f\left(x; \boldsymbol{\theta}\right) = \sum \boldsymbol{\theta}_{i} x^{i} = \boldsymbol{\theta}^{\top} \phi\left(x\right)$ 

où 
$$\phi\left(x\right)=\begin{bmatrix}1 & x & \dots & x^d\end{bmatrix}^{\top}$$

hyper-paramètre :  $d \longrightarrow \operatorname{degr\'e} \operatorname{du} \operatorname{polyn\^ome}$ 



### Exemple de régression : 5 données, $X \in \mathbb{R}$ et $Y \in \mathbb{R}$

$$X_{\text{train},1} = -3.1 \quad X_{\text{train},2} = 1.2 \quad X_{\text{train},3} = 4.3 \quad X_{\text{train},4} = 6.2 \quad X_{\text{train},5} = 9.1$$

$$X_{\text{train.}3} = 4.3$$

$$X_{\text{train.4}} = 6.2$$

$$X_{\text{train.5}} = 9.1$$

$$Y_{\text{train},1} = 23.7$$

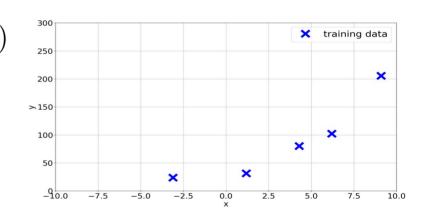
$$Y_{\text{train},2} = 31.3$$

$$Y_{\text{train},3} = 79.9$$

$$Y_{\text{train},1} = 23.7$$
  $Y_{\text{train},2} = 31.3$   $Y_{\text{train},3} = 79.9$   $Y_{\text{train},4} = 101.9$   $Y_{\text{train},5} = 205.5$ 

Choix de la fonction 
$$f\left(x;\boldsymbol{\theta}\right) = \sum_{i=0}^{a} \boldsymbol{\theta}_{i} x^{i} = \boldsymbol{\theta}^{\top} \phi\left(x\right)$$
 où 
$$\phi\left(x\right) = \begin{bmatrix} 1 & x & \dots & x^{d} \end{bmatrix}^{\top}$$

hyper-paramètre :  $d \longrightarrow \operatorname{degr\'e} \operatorname{du} \operatorname{polyn\^ome}$ 



Quel est le nombre de paramètres du « modèle »?

### Exemple de régression : 5 données, $X \in \mathbb{R}$ et $Y \in \mathbb{R}$

$$X_{\text{train},1} = -3.1 \quad X_{\text{train},2} = 1.2 \quad X_{\text{train},3} = 4.3 \quad X_{\text{train},4} = 6.2 \quad X_{\text{train},5} = 9.1$$

$$X_{\text{train.}3} = 4.3$$

$$X_{\text{train},4} = 6.2$$

$$X_{\text{train},5} = 9.1$$

$$Y_{\text{train.}1} = 23.7$$

$$Y_{\text{train},2} = 31.3$$

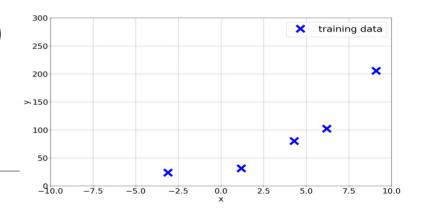
$$Y_{\rm train,3} = 79.9$$

$$Y_{\text{train},1} = 23.7$$
  $Y_{\text{train},2} = 31.3$   $Y_{\text{train},3} = 79.9$   $Y_{\text{train},4} = 101.9$   $Y_{\text{train},5} = 205.5$ 

Choix de la fonction  $f\left(x; \boldsymbol{\theta}\right) = \sum \boldsymbol{\theta}_{i} x^{i} = \boldsymbol{\theta}^{\top} \phi\left(x\right)$ 

où 
$$\phi\left(x\right)=\begin{bmatrix}1 & x & \dots & x^d\end{bmatrix}^{\top}$$

hyper-paramètre :  $d \longrightarrow \operatorname{degr\'e} \operatorname{du} \operatorname{polyn\^ome}$ 



#### Apprentissage

Choix du coût 
$$l(y,s) = (y-s)^2$$

### Exemple de régression : 5 données, $X \in \mathbb{R}$ et $Y \in \mathbb{R}$

$$X_{\text{train},1} = -3.1 \quad X_{\text{train},2} = 1.2 \quad X_{\text{train},3} = 4.3 \quad X_{\text{train},4} = 6.2 \quad X_{\text{train},5} = 9.1$$

$$X_{\text{train.3}} = 4.3$$

$$X_{\text{train.4}} = 6.2$$

$$X_{\text{train},5} = 9.1$$

$$Y_{\rm train.1} = 23.7$$

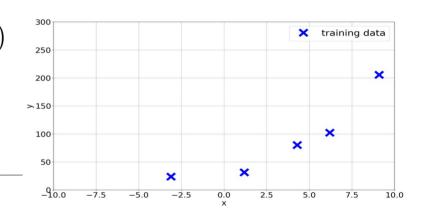
$$Y_{\text{train},2} = 31.3$$

$$Y_{\text{train},3} = 79.9$$

$$Y_{\text{train},1} = 23.7$$
  $Y_{\text{train},2} = 31.3$   $Y_{\text{train},3} = 79.9$   $Y_{\text{train},4} = 101.9$   $Y_{\text{train},5} = 205.5$ 

Choix de la fonction  $f\left(x; \boldsymbol{\theta}\right) = \sum \boldsymbol{\theta}_{i} x^{i} = \boldsymbol{\theta}^{\top} \phi\left(x\right)$ où  $\phi\left(x\right)=\begin{bmatrix}1 & x & \dots & x^d\end{bmatrix}^{\top}$ 

hyper-paramètre :  $d \longrightarrow \operatorname{degr\'e} \operatorname{du} \operatorname{polyn\^ome}$ 



#### Apprentissage

Choix du coût 
$$l\left(y,s
ight)=\left(y-s
ight)^{2}$$

Choix du coût 
$$l\left(y,s\right) = \left(y-s\right)^2$$
Optimisation  $\boldsymbol{\theta}^* = \arg\min_{\boldsymbol{\theta}} \sum_{i=1}^5 \left(\mathbf{Y}_{\mathrm{train},i} - \boldsymbol{\theta}^\top \phi\left(\mathbf{X}_{\mathrm{train},i}\right)\right)^2$ 

Moindres carrés linéaires

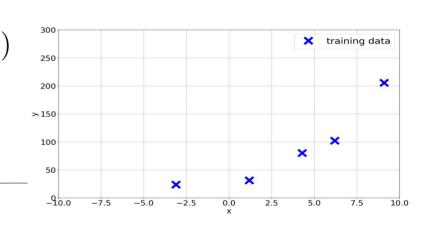
### Exemple de régression : 5 données, $X \in \mathbb{R}$ et $Y \in \mathbb{R}$

$$X_{\text{train},1} = -3.1 \quad X_{\text{train},2} = 1.2 \quad X_{\text{train},3} = 4.3 \quad X_{\text{train},4} = 6.2 \quad X_{\text{train},5} = 9.1$$

$$Y_{
m train,1} = 23.7$$
  $Y_{
m train,2} = 31.3$   $Y_{
m train,3} = 4.5$   $Y_{
m train,4} = 0.2$   $Y_{
m train,5} = 3.1$   $Y_{
m train,1} = 23.7$   $Y_{
m train,2} = 31.3$   $Y_{
m train,3} = 79.9$   $Y_{
m train,4} = 101.9$   $Y_{
m train,5} = 205.5$ 

Choix de la fonction 
$$f\left(x;\boldsymbol{\theta}\right) = \sum_{i=0}^{\infty} \boldsymbol{\theta}_i x^i = \boldsymbol{\theta}^{\top} \phi\left(x\right)$$
 où 
$$\phi\left(x\right) = \begin{bmatrix} 1 & x & \dots & x^d \end{bmatrix}^{\top}$$

hyper-paramètre :  $d \longrightarrow \operatorname{degr\'e} \operatorname{du} \operatorname{polyn\^ome}$ 



Apprentissage

Choix du coût 
$$l(y,s) = (y-s)^2$$

Choix du coût 
$$l(y,s) = (y-s)$$

Optimisation 
$$\boldsymbol{\theta}^* = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\theta}} \sum_{i=1}^{5} \left( \mathbf{Y}_{\mathrm{train},i} - \boldsymbol{\theta}^{\top} \phi \left( \mathbf{X}_{\mathrm{train},i} \right) \right)^2$$

Moindres carrés linéaires

Inférence

$$s_{\text{test}} = f(x; \boldsymbol{\theta}^*) = {\boldsymbol{\theta}^*}^{\top} \phi(x_{\text{test}})$$

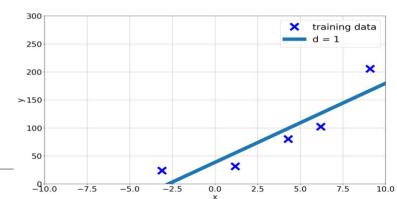
### Exemple de régression : 5 données, $X \in \mathbb{R}$ et $Y \in \mathbb{R}$

$$X_{\text{train},1} = -3.1 \quad X_{\text{train},2} = 1.2 \quad X_{\text{train},3} = 4.3 \quad X_{\text{train},4} = 6.2 \quad X_{\text{train},5} = 9.1$$

$$Y_{\text{train},1} = 23.7$$
  $Y_{\text{train},2} = 31.3$   $Y_{\text{train},3} = 79.9$   $Y_{\text{train},4} = 101.9$   $Y_{\text{train},5} = 205.5$ 

Choix de la fonction 
$$f\left(x;\boldsymbol{\theta}\right) = \sum_{i=0}^{a} \boldsymbol{\theta}_{i} x^{i} = \boldsymbol{\theta}^{\top} \phi\left(x\right)$$
 où 
$$\phi\left(x\right) = \begin{bmatrix} 1 & x & \dots & x^{d} \end{bmatrix}^{\top}$$

hyper-paramètre :  $d \longrightarrow \operatorname{degr\'e} \operatorname{du} \operatorname{polyn\^ome}$ 



Apprentissage

Choix du coût 
$$l\left(y,o\right)=\left(y-o\right)^{2}$$

Choix du coût 
$$l(y, o) = (y - o)$$

Optimisation 
$$\boldsymbol{\theta}^* = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\theta}} \sum_{i=1}^{5} \left( \mathbf{Y}_{\mathrm{train},i} - \boldsymbol{\theta}^{\top} \phi \left( \mathbf{X}_{\mathrm{train},i} \right) \right)^2$$

Moindres carrés linéaires

Inférence

$$s_{\text{test}} = f(x; \boldsymbol{\theta}^*) = \boldsymbol{\theta}^{*\top} \phi(x_{\text{test}})$$

### Exemple de régression : 5 données, $X \in \mathbb{R}$ et $Y \in \mathbb{R}$

$$X_{\text{train},1} = -3.1 \quad X_{\text{train},2} = 1.2 \quad X_{\text{train},3} = 4.3 \quad X_{\text{train},4} = 6.2 \quad X_{\text{train},5} = 9.1$$

$$X_{\text{train.}3} = 4.3$$

$$_{1} = 6.2$$

$$X_{\text{train.5}} = 9.1$$

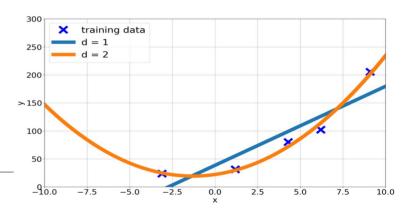
$$Y_{\rm train.1} = 23.7$$

$$Y_{\text{train},2} = 31.3$$

$$Y_{\text{train},1} = 23.7$$
  $Y_{\text{train},2} = 31.3$   $Y_{\text{train},3} = 79.9$   $Y_{\text{train},4} = 101.9$   $Y_{\text{train},5} = 205.5$ 

Choix de la fonction 
$$f\left(x;\boldsymbol{\theta}\right) = \sum_{i=0}^{a} \boldsymbol{\theta}_{i} x^{i} = \boldsymbol{\theta}^{\top} \phi\left(x\right)$$
 où 
$$\phi\left(x\right) = \begin{bmatrix} 1 & x & \dots & x^{d} \end{bmatrix}^{\top}$$

hyper-paramètre :  $d \longrightarrow \operatorname{degr\'e} \operatorname{du} \operatorname{polyn\^ome}$ 



Apprentissage

Choix du coût 
$$l(y,o) = (y-o)^2$$

Optimisation 
$$\boldsymbol{\theta}^* = \operatorname*{arg\,min} \sum_{\boldsymbol{\theta}}^5 \left( \mathbf{Y}_{\mathrm{train},i} - \boldsymbol{\theta}^\top \phi \left( \mathbf{X}_{\mathrm{train},i} \right) \right)^2$$

Moindres carrés linéaires

$$s_{\text{test}} = f(x; \boldsymbol{\theta}^*) = \boldsymbol{\theta}^{*\top} \phi(x_{\text{test}})$$

### Exemple de régression : 5 données, $X \in \mathbb{R}$ et $Y \in \mathbb{R}$

$$X_{\text{train},1} = -3.1 \quad X_{\text{train},2} = 1.2 \quad X_{\text{train},3} = 4.3 \quad X_{\text{train},4} = 6.2 \quad X_{\text{train},5} = 9.1$$

$$X_{\text{train.3}} = 4.3$$

$$= 6.2$$

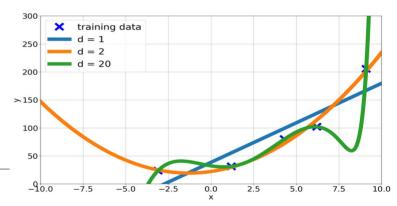
$$X_{\mathrm{train},5} = 9.3$$

$$Y_{\text{train},3} = 79.9$$

$$Y_{\text{train},1} = 23.7$$
  $Y_{\text{train},2} = 31.3$   $Y_{\text{train},3} = 79.9$   $Y_{\text{train},4} = 101.9$   $Y_{\text{train},5} = 205.5$ 

Choix de la fonction 
$$f\left(x;\boldsymbol{\theta}\right) = \sum_{i=0}^{a} \boldsymbol{\theta}_{i} x^{i} = \boldsymbol{\theta}^{\top} \phi\left(x\right)$$
 où 
$$\phi\left(x\right) = \begin{bmatrix} 1 & x & \dots & x^{d} \end{bmatrix}^{\top}$$





Apprentissage

Choix du coût 
$$l(y, o) = (y - o)^2$$

Choix du coût 
$$l(y, o) = (y - o)$$

$$oldsymbol{ heta}^* = rg \min_{oldsymbol{ heta}} \sum_{oldsymbol{ heta}} rac{1}{oldsymbol{ heta}}$$

Optimisation 
$$\boldsymbol{\theta}^* = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\theta}} \sum_{i=1}^{5} \left( \mathbf{Y}_{\mathrm{train},i} - \boldsymbol{\theta}^{\top} \phi \left( \mathbf{X}_{\mathrm{train},i} \right) \right)^2$$

**Moindres carrés** linéaires

Inférence

$$s_{\text{test}} = f(x; \boldsymbol{\theta}^*) = \boldsymbol{\theta}^{*\top} \phi(x_{\text{test}})$$

Avantages et inconvénients d'une approche paramétrique **Avantages Inconvénients** 

## Avantages et inconvénients d'une approche paramétrique

**Avantages** 

Inconvénients

• Inférence efficace → pas d'accès à la base de données étiquetées

## Avantages et inconvénients d'une approche paramétrique

#### **Avantages**

Inconvénients

- Inférence efficace → pas d'accès à la base de données étiquetées
- Temps d'inférence constant → ne dépend pas de la taille de la base de données étiquetées

## Avantages et inconvénients d'une approche paramétrique

#### **Avantages**

- Inférence efficace → pas d'accès à la base de données étiquetées
- Temps d'inférence constant → ne dépend pas de la taille de la base de données étiquetées

#### **Inconvénients**

 Choix de la fonction paramétrique et de ses hyper-paramètres

### Avantages et inconvénients d'une approche paramétrique

#### **Avantages**

- Inférence efficace → pas d'accès à la base de données étiquetées
- Temps d'inférence constant → ne dépend pas de la taille de la base de données étiquetées

#### **Inconvénients**

- Choix de la fonction paramétrique et de ses hyper-paramètres
- Étape d'apprentissage → souvent longue et gourmande en calculs

### Avantages et inconvénients d'une approche paramétrique

#### **Avantages**

- Inférence efficace → pas d'accès à la base de données étiquetées
- Temps d'inférence constant → ne dépend pas de la taille de la base de données étiquetées

#### **Inconvénients**

- Choix de la fonction paramétrique et de ses hyper-paramètres
- Étape d'apprentissage → souvent longue et gourmande en calculs
- Difficile de modifier la base de données étiquetées → nécessite de faire un nouvel apprentissage

## IV) Réseaux de neurones

IV)

#### Choix de la fonction : Réseau de neurones

Réseau de neurones = Composition de fonctions paramétriques

### Choix de la fonction : Réseau de neurones

### Réseau de neurones = Composition de fonctions paramétriques

Mathématique 
$$\mathbf{s} = f(\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta}) = f_L \left( f_{L-1} \left( ...f_2 \left( f_1 \left( \mathbf{x}; \boldsymbol{\theta}_1 \right); \boldsymbol{\theta}_2 \right) ...; \boldsymbol{\theta}_{L-1} \right); \boldsymbol{\theta}_L \right)$$

### Choix de la fonction : Réseau de neurones

### Réseau de neurones = Composition de fonctions paramétriques

```
Mathématique \mathbf{s} = f(\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta}) = f_L \left( f_{L-1} \left( ...f_2 \left( f_1 \left( \mathbf{x}; \boldsymbol{\theta}_1 \right); \boldsymbol{\theta}_2 \right) ...; \boldsymbol{\theta}_{L-1} \right); \boldsymbol{\theta}_L \right)
```

Informatique (Python)

```
def neuralNetwork_forward(x, theta, L):
    x1 = f1(x, theta[0])
    x2 = f2(x1, theta[1])
    ...
    s = fL(..., theta[L-1])
    return s
```

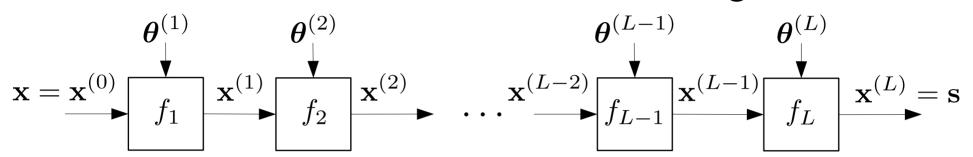
### Choix de la fonction : Réseau de neurones

Réseau de neurones = Composition de fonctions paramétriques

Mathématique 
$$\mathbf{s}=f\left(\mathbf{x};oldsymbol{ heta}
ight)=f_{L}\left(f_{L-1}\left(...f_{2}\left(f_{1}\left(\mathbf{x};oldsymbol{ heta}_{1}
ight);oldsymbol{ heta}_{2}
ight)...;oldsymbol{ heta}_{L-1}
ight);oldsymbol{ heta}_{L}
ight)$$

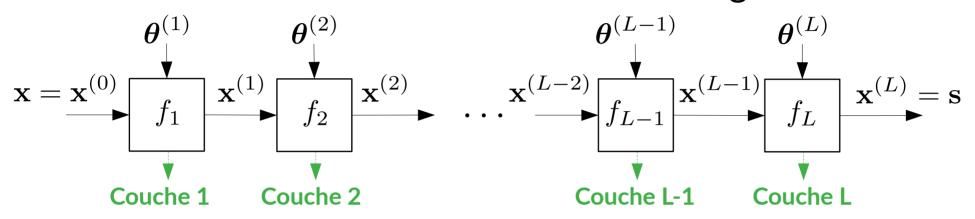
Graphique (Graphe de calcul) 
$$\mathbf{x} = \mathbf{x}^{(0)}$$
  $f_1$   $f_2$   $\mathbf{x}^{(2)}$   $f_2$   $\mathbf{x}^{(2)}$   $f_2$   $\mathbf{x}^{(L-2)}$   $f_{L-1}$   $\mathbf{x}^{(L-1)}$   $f_L$   $\mathbf{x}^{(L)} = \mathbf{s}$ 

## Réseau de neurones : Terminologie



Couche (« layer » en anglais)

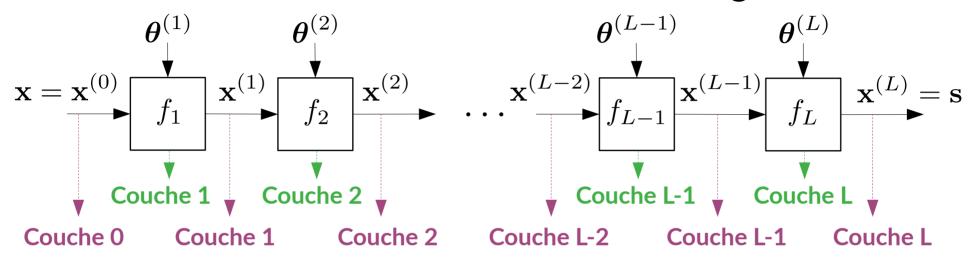
### Réseau de neurones : Terminologie

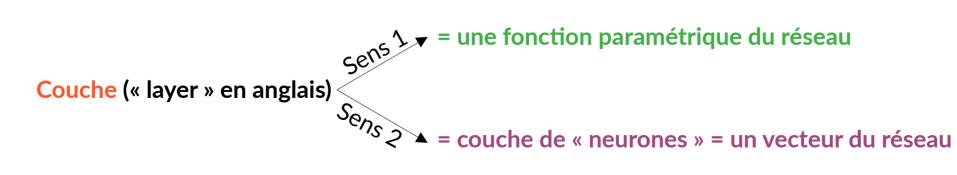


Sens 1 ▼ = une fonction paramétrique du réseau

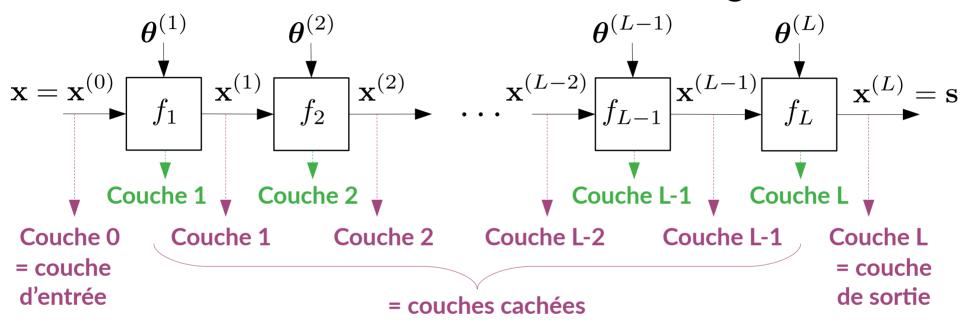
Couche (« layer » en anglais)

## Réseau de neurones : Terminologie





## Réseau de neurones : Terminologie



Couche (« layer » en anglais)

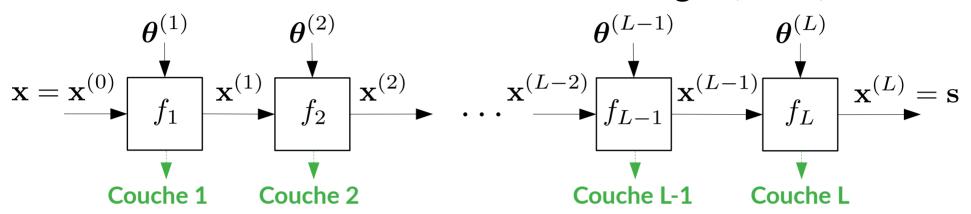
Senso 

= une fonction paramétrique du réseau

couche (« layer » en anglais)

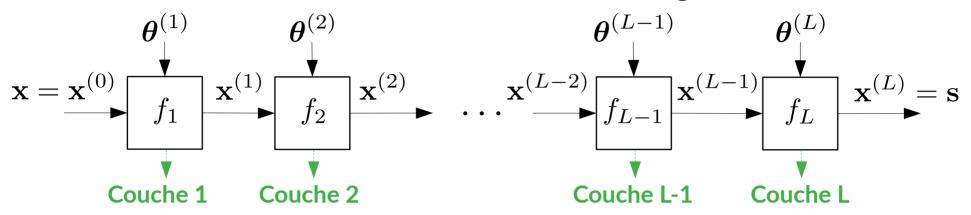
= couche de « neurones » = un vecteur du réseau

## Réseau de neurones : Terminologie (suite)



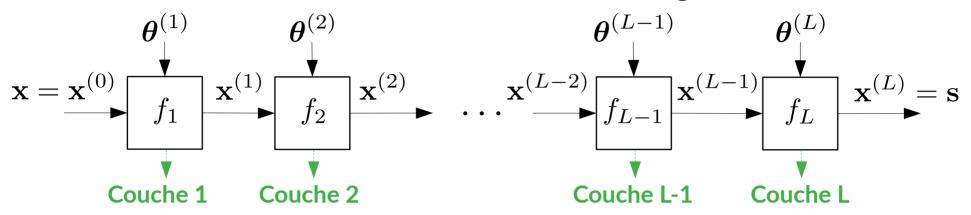
Profondeur du réseau de neurones = nombre de couches

## Réseau de neurones : Terminologie (suite)



- Profondeur du réseau de neurones = nombre de couches
- « Deep Neural Network» = réseau de neurones profond

## Réseau de neurones : Terminologie (suite)



- Profondeur du réseau de neurones = nombre de couches
- « Deep Neural Network» = réseau de neurones profond
- Architecture du réseau de neurones = choix du nombre de couches, du type de chaque couche et de ses hyperparamètres, etc.

## ImageNet Large Scale Visual Recognition Challenge 2012



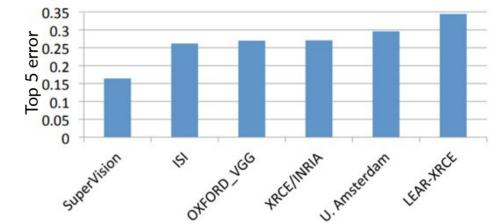
ImageNet: 1.2 millions d'images annotées, 1000 classes



ImageNet 1.2 millions d'images annotées 1000 classes

Ingrédient 1 : grande base de données étiquetées



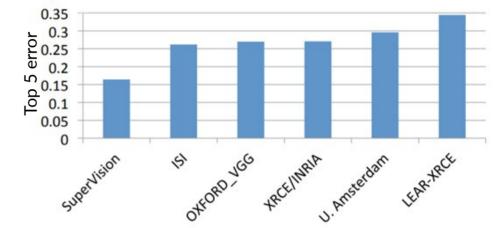


ImageNet : 1.2 millions d'images annotées, 1000 classes

SuperVision (A. Krizhevsky, I. Sutskever, G. Hinton, University of Toronto)

Réseau de neurones à convolution (AlexNet)





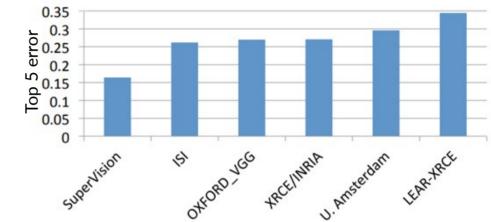
ImageNet: 1.2 millions d'images annotées, 1000 classes

SuperVision (A. Krizhevsky, I. Sutskever, G. Hinton, University of Toronto)



Ingrédient 2 : fonction paramétrique de type « réseau de neurones »



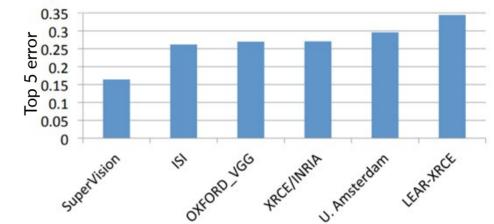


ImageNet : 1.2 millions d'images annotées, 1000 classes

SuperVision (A. Krizhevsky, I. Sutskever, G. Hinton, University of Toronto)

- Réseau de neurones à convolution (AlexNet)
- 62,3 millions de paramètres (pour information : GPT-3  $\rightarrow$  175 000 millions de paramètres)



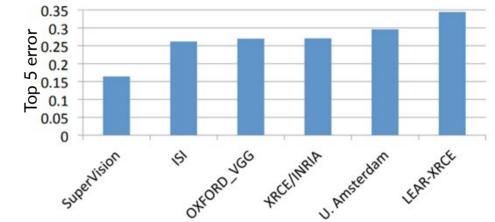


ImageNet : 1.2 millions d'images annotées, 1000 classes

SuperVision (A. Krizhevsky, I. Sutskever, G. Hinton, University of Toronto)

- Réseau de neurones à convolution (AlexNet)
- 62,3 millions de paramètres (pour information : GPT-3  $\rightarrow$  175 000 millions de paramètres)
- 6 jours d'apprentissage sur 2 GPUs (GTX 580 3GB)





ImageNet : 1.2 millions d'images annotées, 1000 classes

SuperVision (A. Krizhevsky, I. Sutskever, G. Hinton, University of Toronto)

- Réseau de neurones à convolution (AlexNet)
- 62,3 millions de paramètres (pour information : GPT-3  $\rightarrow$  175 000 millions de paramètres)
- 6 jours d'apprentissage sur (2 GPUs GTX 580 3GB)

# Résumé des ingrédients du « Deep Learning »

1) Grande base de données étiquetées

2) « Bonne » architecture de réseau de neurones profond

3) Grande capacité de calculs en parallèle (GPU)

# Résumé des ingrédients du « Deep Learning »

1) Grande base de données étiquetées

- 2) « Bonne » architecture de réseau de neurones profond

  « Perceptron » multicouche, Réseau de neurones à convolution, Transformer
- 3) Grande capacité de calculs en parallèle (GPU)

# Résumé des ingrédients du « Deep Learning »

1) Grande base de données étiquetées

- 2) « Bonne » architecture de réseau de neurones profond
  - •« Perceptron » multicouche, Réseau de neurones à convolution, Transformer
- 3) Grande capacité de calculs en parallèle (GPU)

## Architecture: "Perceptron" multicouche (MLP)

Transformation affine = FC ("Fully Connected")

$$FC(\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta} = \{\mathbf{W}, \mathbf{b}\}) = \mathbf{W}\mathbf{x} + \mathbf{b}$$

Transformation affine = FC ("Fully Connected")

$$FC(\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta} = \{ \mathbf{W}, \mathbf{b} \}) = \mathbf{W}\mathbf{x} + \mathbf{b}$$

Pourquoi « Fully Connected »?

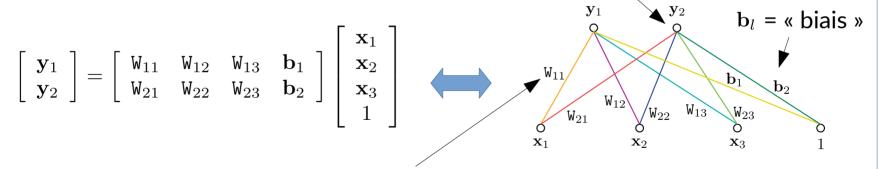
$$\begin{bmatrix} \mathbf{y}_1 \\ \mathbf{y}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{W}_{11} & \mathbf{W}_{12} & \mathbf{W}_{13} & \mathbf{b}_1 \\ \mathbf{W}_{21} & \mathbf{W}_{22} & \mathbf{W}_{23} & \mathbf{b}_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{x}_1 \\ \mathbf{x}_2 \\ \mathbf{x}_3 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Transformation affine = FC ("Fully Connected")

$$FC(\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta} = \{ \mathbf{W}, \mathbf{b} \}) = \mathbf{W}\mathbf{x} + \mathbf{b}$$

Pourquoi « Fully Connected »?

Élément d'un vecteur = « neurone »



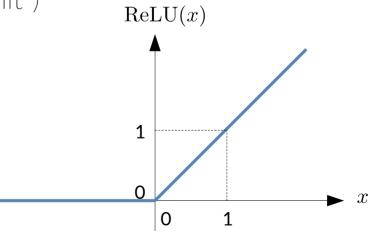
 $W_{ij}$  = « poids » d'une connexion entre deux « neurones »

Transformation affine = FC ("Fully Connected")

$$FC(\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta} = \{ \mathbf{W}, \mathbf{b} \}) = \mathbf{W}\mathbf{x} + \mathbf{b}$$

Non-linéarité = ReLU ("Rectified Linear Unit")

$$ReLU(x) = max(0, x)$$



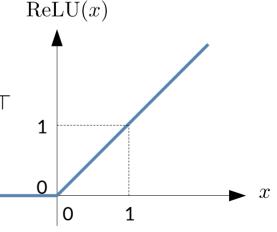
Transformation affine = FC ("Fully Connected")

$$FC(\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta} = \{ \mathbf{W}, \mathbf{b} \}) = \mathbf{W}\mathbf{x} + \mathbf{b}$$

Non-linéarité = ReLU ("Rectified Linear Unit")

ReLU(x) = max(0, x)

Abus de notation :  $\operatorname{ReLU}\left(\mathbf{x}\right) = \left[\operatorname{ReLU}\left(\mathbf{x}_{1}\right),\ \operatorname{ReLU}\left(\mathbf{x}_{2}\right),\ ...\right]^{\top}$ 



Transformation affine = FC ("Fully Connected")

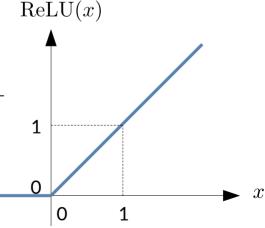
$$FC(\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta} = \{ \mathbf{W}, \mathbf{b} \}) = \mathbf{W}\mathbf{x} + \mathbf{b}$$

Non-linéarité = ReLU ("Rectified Linear Unit")

$$ReLU(x) = max(0, x)$$

Abus de notation :  $\operatorname{ReLU}\left(\mathbf{x}\right) = \left[\operatorname{ReLU}\left(\mathbf{x}_{1}\right),\ \operatorname{ReLU}\left(\mathbf{x}_{2}\right),\ ...\right]^{\top}$ 





# Architecture: "Perceptron" multicouche (MLP) (suite)

Mathématique  $\mathbf{s} = \mathrm{MLP}\left(\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta}\right) = \mathrm{FC}\left(\mathrm{ReLU}\left(...\mathrm{ReLU}\left(\mathrm{FC}\left(\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta}_{1}\right)\right)...\right); \boldsymbol{\theta}_{L}\right)$ 

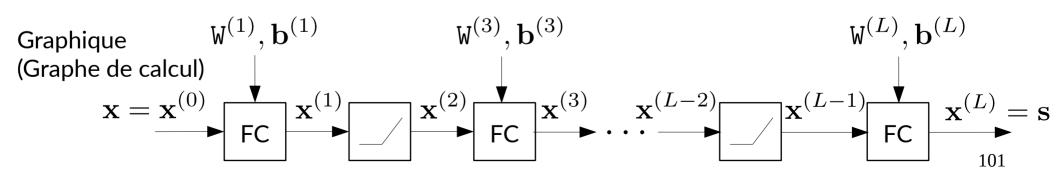
Mathématique  $\mathbf{s} = \mathrm{MLP}\left(\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta}\right) = \mathrm{FC}\left(\mathrm{ReLU}\left(...\mathrm{ReLU}\left(\mathrm{FC}\left(\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta}_{1}\right)\right)...\right); \boldsymbol{\theta}_{L}\right)$ 

Informatique (Python)

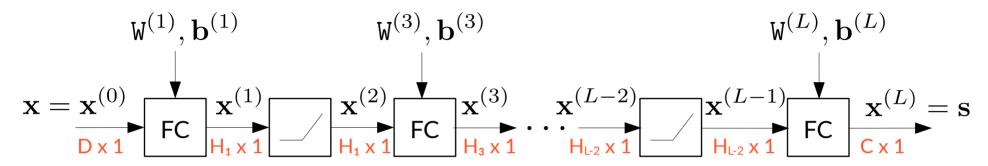
```
def MLP_forward(x, theta, L):
    x1 = FC(x, theta[0])
    x2 = ReLU(x1)
    x3 = FC(x2, theta[2])
    ...
    s = FC(..., theta[L-1])
    return s
```

Mathématique  $\mathbf{s} = \mathrm{MLP}\left(\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta}\right) = \mathrm{FC}\left(\mathrm{ReLU}\left(...\mathrm{ReLU}\left(\mathrm{FC}\left(\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta}_{1}\right)\right)...\right); \boldsymbol{\theta}_{L}\right)$ 

```
def MLP_forward(x, theta, L):
    x1 = FC(x, theta[0])
    x2 = ReLU(x1)
    x3 = FC(x2, theta[2])
    ...
    s = FC(..., theta[L-1])
    return s
```

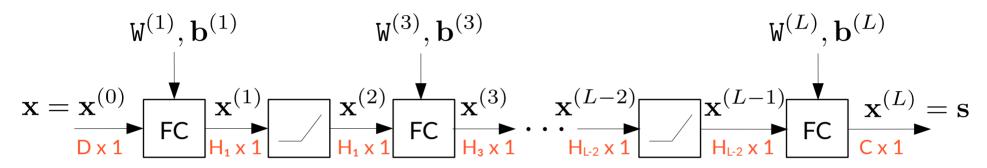


## Architecture: "Perceptron" multicouche (MLP) (suite bis)



Paramètres : 
$$\left\{ \mathbf{W}^{(2j-1)}, \mathbf{b}^{(2j-1)} \right\}_{j=1,...,\lceil L/2 \rceil}$$

## Architecture: "Perceptron" multicouche (MLP) (suite bis)



Paramètres : 
$$\left\{ \mathbf{W}^{(2j-1)}, \mathbf{b}^{(2j-1)} \right\}_{j=1,...,\lceil L/2 \rceil}$$

Hyper-paramètres : 
$$L$$
 ,  $\{H_{2j-1}\}_{j=1,\dots,\lceil(L-2)/2\rceil}$ 

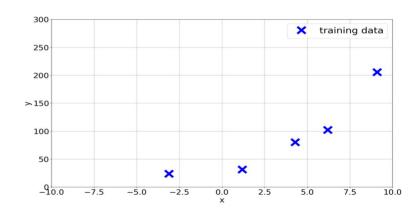
Nombre de couches

Dimension de chaque couche cachée

## Exemple de régression : 5 données, $X \in \mathbb{R}$ et $Y \in \mathbb{R}$

$$X_{\text{train},1} = -3.1 \quad X_{\text{train},2} = 1.2 \quad X_{\text{train},3} = 4.3 \quad X_{\text{train},4} = 6.2 \quad X_{\text{train},5} = 9.1$$

$$Y_{\text{train},1} = 23.7$$
  $Y_{\text{train},2} = 31.3$   $Y_{\text{train},3} = 79.9$   $Y_{\text{train},4} = 101.9$   $Y_{\text{train},5} = 205.5$ 

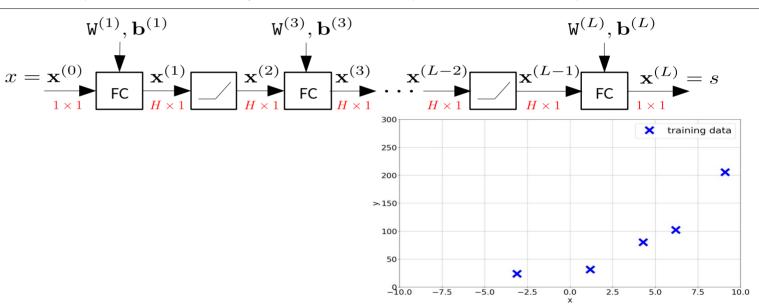


# Exemple de régression : 5 données, $X \in \mathbb{R}$ et $Y \in \mathbb{R}$

$$X_{\text{train},1} = -3.1 \quad X_{\text{train},2} = 1.2 \quad X_{\text{train},3} = 4.3 \quad X_{\text{train},4} = 6.2 \quad X_{\text{train},5} = 9.1$$

$$Y_{\text{train},1} = 23.7$$
  $Y_{\text{train},2} = 31.3$   $Y_{\text{train},3} = 79.9$   $Y_{\text{train},4} = 101.9$   $Y_{\text{train},5} = 205.5$ 

Choix de la fonction



# Exemple de régression : 5 données, $X \in \mathbb{R}$ et $Y \in \mathbb{R}$

$$X_{\text{train},1} = -3.1 \quad X_{\text{train},2} = 1.2 \quad X_{\text{train},3} = 4.3 \quad X_{\text{train},4} = 6.2 \quad X_{\text{train},5} = 9.1$$

$$X_{\mathrm{train},2} = 1.2$$

$$X_{\text{train},3} = 4.3$$

$$X_{\text{train},4} = 6.2$$

$$X_{\text{train},5} = 9.1$$

 $W^{(L)}$ ,  $\mathbf{b}^{(L)}$ 

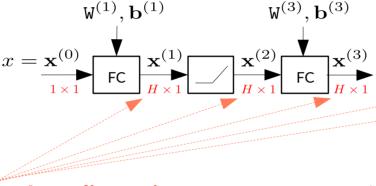
$$Y_{\rm train.1} = 23.7$$

$$Y_{\text{train},2} = 31.3$$

$$Y_{\text{train},3} = 79.9$$

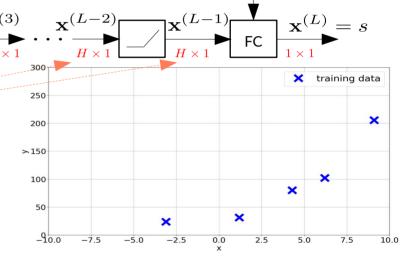
$$Y_{\text{train},1} = 23.7$$
  $Y_{\text{train},2} = 31.3$   $Y_{\text{train},3} = 79.9$   $Y_{\text{train},4} = 101.9$   $Y_{\text{train},5} = 205.5$ 

Choix de la fonction



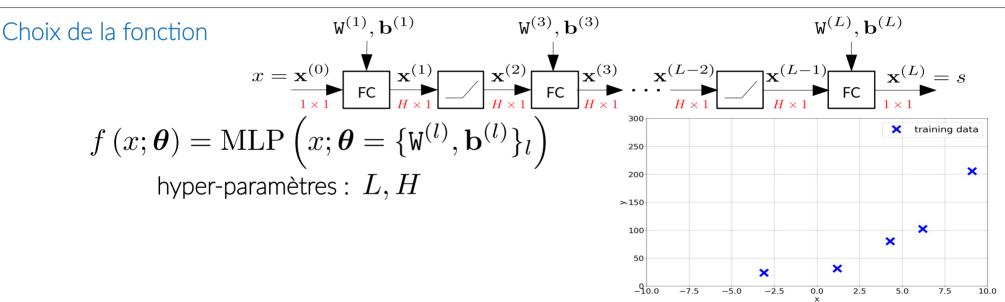
Choix d'architecture : même dimension pour toutes les couches cachées.

C'est juste pour l'exemple, en pratique c'est un mauvais choix.

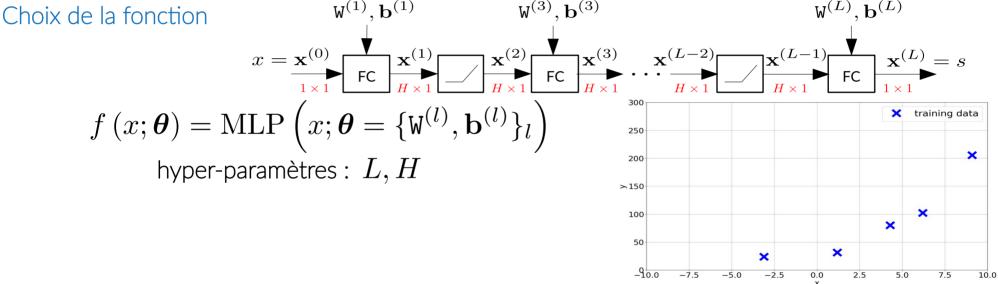


# Exemple de régression : 5 données, $X \in \mathbb{R}$ et $Y \in \mathbb{R}$

$$X_{\mathrm{train},1} = -3.1$$
  $X_{\mathrm{train},2} = 1.2$   $X_{\mathrm{train},3} = 4.3$   $X_{\mathrm{train},4} = 6.2$   $X_{\mathrm{train},5} = 9.1$   $Y_{\mathrm{train},1} = 23.7$   $Y_{\mathrm{train},2} = 31.3$   $Y_{\mathrm{train},3} = 79.9$   $Y_{\mathrm{train},4} = 101.9$   $Y_{\mathrm{train},5} = 205.5$ 



## Exemple de régression : 5 données, $X \in \mathbb{R}$ et $Y \in \mathbb{R}$



Quel est le nombre de paramètres du « modèle » ?

#### IV)

#### Exemple de régression : 5 données, $X \in \mathbb{R}$ et $Y \in \mathbb{R}$

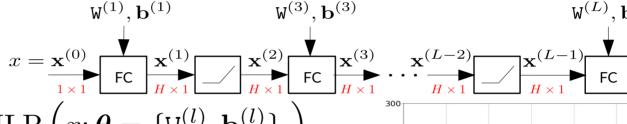
$$X_{\text{train},1} = -3.1$$
  $X_{\text{train},2} = 1.2$   $X_{\text{train},3} = 4.3$   $X_{\text{train},4} =$ 

$$X_{\text{train},1} = -3.1 \quad X_{\text{train},2} = 1.2 \quad X_{\text{train},3} = 4.3 \quad X_{\text{train},4} = 6.2 \quad X_{\text{train},5} = 9.1$$

 $W^{(3)}, \mathbf{b}^{(3)}$ 

$$Y_{\text{train},1} = 23.7$$
  $Y_{\text{train},2} = 31.3$   $Y_{\text{train},3} = 79.9$   $Y_{\text{train},4} = 101.9$   $Y_{\text{train},5} = 205.5$ 

#### Choix de la fonction

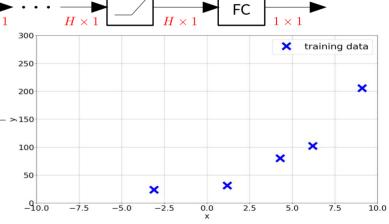


$$f(x; \boldsymbol{\theta}) = \text{MLP}\left(x; \boldsymbol{\theta} = \{\mathbf{W}^{(l)}, \mathbf{b}^{(l)}\}_l\right)$$

hyper-paramètres : L, H

#### Apprentissage

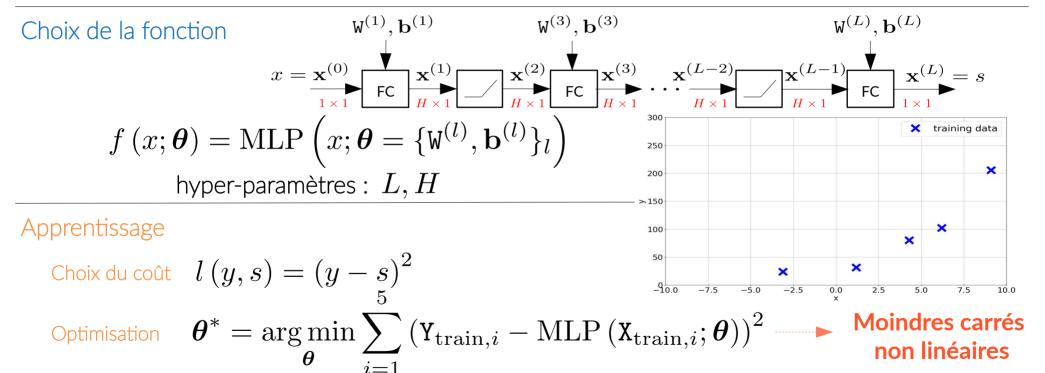
Choix du coût 
$$l(y,s) = (y-s)^2$$



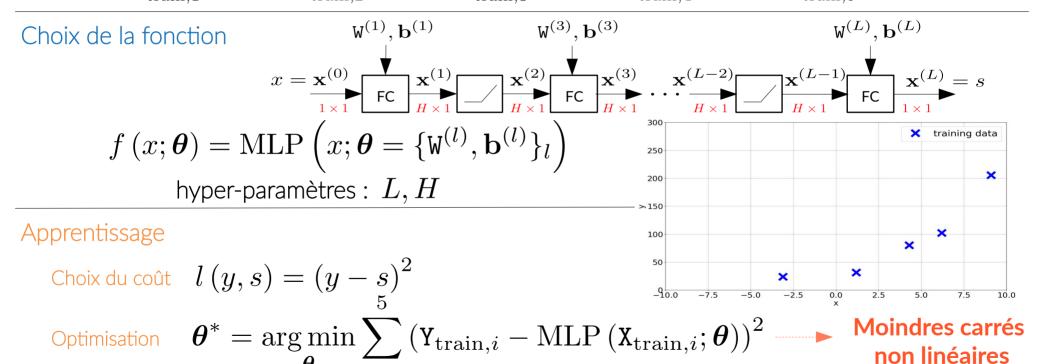
 $\mathtt{W}^{(L)}$ ,  $\mathbf{b}^{(L)}$ 

$$X_{\text{train},1} = -3.1 \quad X_{\text{train},2} = 1.2 \quad X_{\text{train},3} = 4.3 \quad X_{\text{train},4} = 6.2 \quad X_{\text{train},5} = 9.1$$

$$Y_{\text{train},1} = 23.7$$
  $Y_{\text{train},2} = 31.3$   $Y_{\text{train},3} = 79.9$   $Y_{\text{train},4} = 101.9$   $Y_{\text{train},5} = 205.5$ 

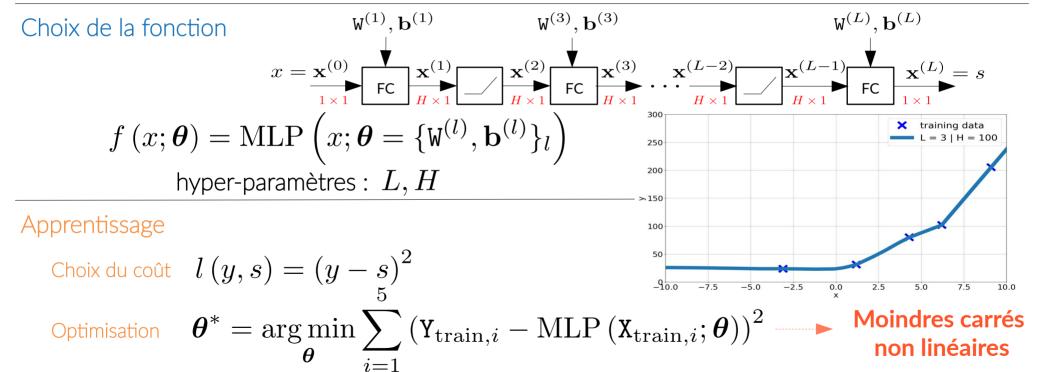


$$X_{\text{train},1} = -3.1$$
  $X_{\text{train},2} = 1.2$   $X_{\text{train},3} = 4.3$   $X_{\text{train},4} = 6.2$   $X_{\text{train},5} = 9.1$   $Y_{\text{train},1} = 23.7$   $Y_{\text{train},2} = 31.3$   $Y_{\text{train},3} = 79.9$   $Y_{\text{train},4} = 101.9$   $Y_{\text{train},5} = 205.5$ 

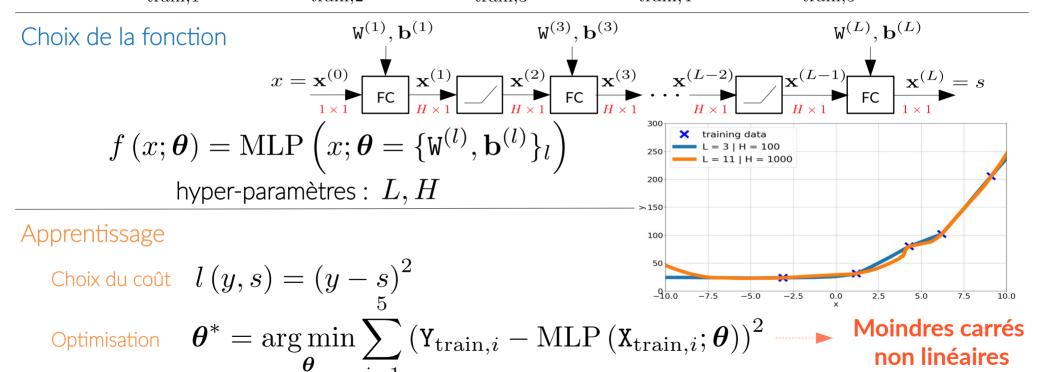


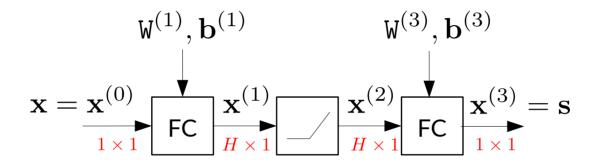
$$X_{\text{train},1} = -3.1 \quad X_{\text{train},2} = 1.2 \quad X_{\text{train},3} = 4.3 \quad X_{\text{train},4} = 6.2 \quad X_{\text{train},5} = 9.1$$

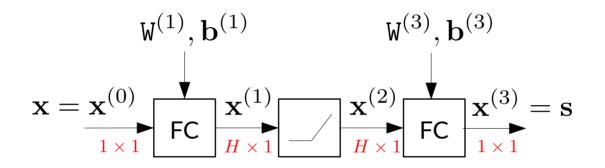
$$Y_{\text{train},1} = 23.7$$
  $Y_{\text{train},2} = 31.3$   $Y_{\text{train},3} = 79.9$   $Y_{\text{train},4} = 101.9$   $Y_{\text{train},5} = 205.5$ 



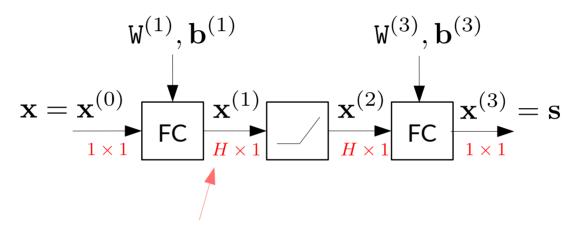
$$X_{\text{train},1} = -3.1$$
  $X_{\text{train},2} = 1.2$   $X_{\text{train},3} = 4.3$   $X_{\text{train},4} = 6.2$   $X_{\text{train},5} = 9.1$   $Y_{\text{train},1} = 23.7$   $Y_{\text{train},2} = 31.3$   $Y_{\text{train},3} = 79.9$   $Y_{\text{train},4} = 101.9$   $Y_{\text{train},5} = 205.5$ 







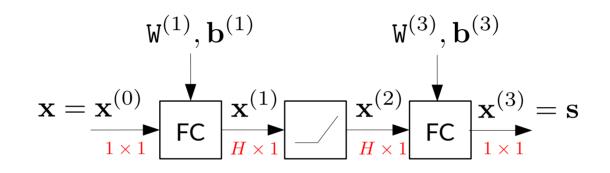
Remarque : si on ignore la fonction ReLU, qui n'est pas paramétrique, alors il n'y a qu'une seule couche cachée  $\mathbf{x}^{(1)}$ .



H contrôle la largeur (« width ») du réseau

#### IV)

#### Étude du MLP à une « couche cachée » en 1D



$$egin{array}{lll} \mathbb{W}^{(1)} \doteq \mathbf{w}_1 & \text{Vecteur colonne Hx1} \ \mathbf{b}^{(1)} \doteq \mathbf{b}_1 & \text{Vecteur colonne Hx1} \ \mathbb{W}^{(3)} \doteq \mathbf{w}_3^{\top} & \text{Vecteur ligne 1xH} \ \mathbf{b}^{(3)} \doteq b_3 & \text{Scalaire 1x1} \end{array} \qquad f(x) = \mathbf{w}_3^{\top} (\mathrm{ReLU}(\mathbf{w}_1 x + \mathbf{b}_1)) + b_3$$

#### IV)

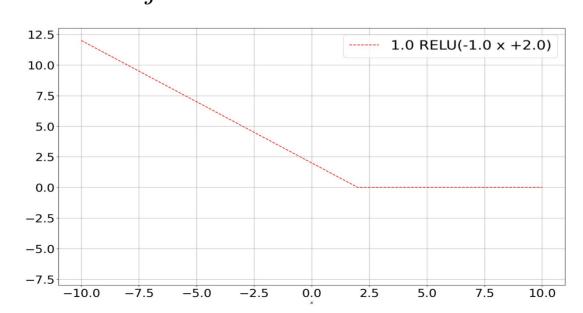
### Étude du MLP à une « couche cachée » en 1D (suite)

$$f(x) = \mathbf{w}_{3}^{\top} \operatorname{ReLU}(\mathbf{w}_{1}x + \mathbf{b}_{1}) + b_{3}$$

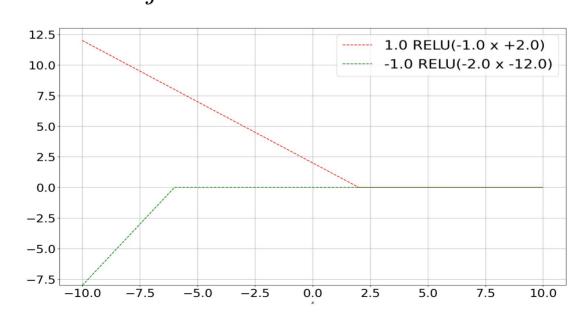
$$= \sum_{j=1}^{H} \mathbf{w}_{3,j} \operatorname{ReLU}(\mathbf{w}_{1,j}x + \mathbf{b}_{1,j}) + b_{3}$$



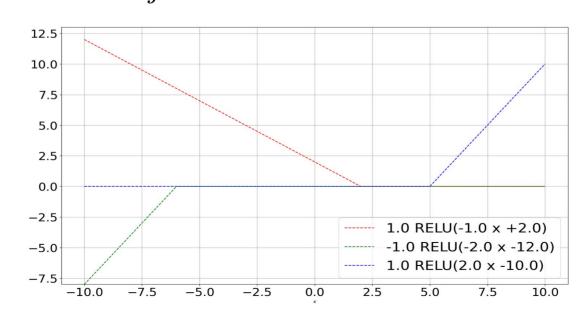
$$f(x) = \mathbf{w}_3^{\top} \operatorname{ReLU}(\mathbf{w}_1 x + \mathbf{b}_1) + b_3$$
$$= \sum_{j=1}^{H} \mathbf{w}_{3,j} \operatorname{ReLU}(\mathbf{w}_{1,j} x + \mathbf{b}_{1,j}) + b_3$$



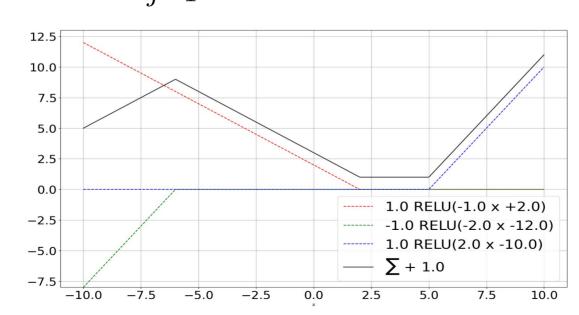
$$f(x) = \mathbf{w}_3^{\top} \operatorname{ReLU}(\mathbf{w}_1 x + \mathbf{b}_1) + b_3$$
$$= \sum_{j=1}^{H} \mathbf{w}_{3,j} \operatorname{ReLU}(\mathbf{w}_{1,j} x + \mathbf{b}_{1,j}) + b_3$$



$$f(x) = \mathbf{w}_3^{\top} \operatorname{ReLU}(\mathbf{w}_1 x + \mathbf{b}_1) + b_3$$
$$= \sum_{j=1}^{H} \mathbf{w}_{3,j} \operatorname{ReLU}(\mathbf{w}_{1,j} x + \mathbf{b}_{1,j}) + b_3$$

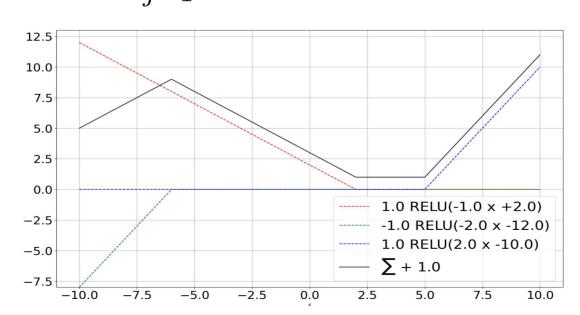


$$f(x) = \mathbf{w}_3^{\top} \operatorname{ReLU}(\mathbf{w}_1 x + \mathbf{b}_1) + b_3$$
$$= \sum_{i=1}^{H} \mathbf{w}_{3,j} \operatorname{ReLU}(\mathbf{w}_{1,j} x + \mathbf{b}_{1,j}) + b_3$$



$$f(x) = \mathbf{w}_3^{\top} \operatorname{ReLU}(\mathbf{w}_1 x + \mathbf{b}_1) + b_3$$
$$= \sum_{j=1}^{H} \mathbf{w}_{3,j} \operatorname{ReLU}(\mathbf{w}_{1,j} x + \mathbf{b}_{1,j}) + b_3$$

Exemple numérique avec H=3



Fonction continue et affine par morceaux

$$f(x) = \mathbf{w}_3^{\mathsf{T}} \operatorname{ReLU}(\mathbf{w}_1 x + \mathbf{b}_1) + b_3$$
$$= \sum_{j=1}^{H} \mathbf{w}_{3,j} \operatorname{ReLU}(\mathbf{w}_{1,j} x + \mathbf{b}_{1,j}) + b_3$$

 $1.0 \text{ RELU}(-1.0 \times +2.0)$ 

 $1.0 \text{ RELU}(2.0 \times -10.0)$ 

 $\sum$  + 1.0

5.0

2.5

-1.0 RELU(-2.0 x -12.0)

7.5

10.0

Exemple 7.5
numérique avec 5.0
H=3

0.0
-2.5
-5.0

-10.0

-7.5

-5.0

-2.5

0.0

12.5

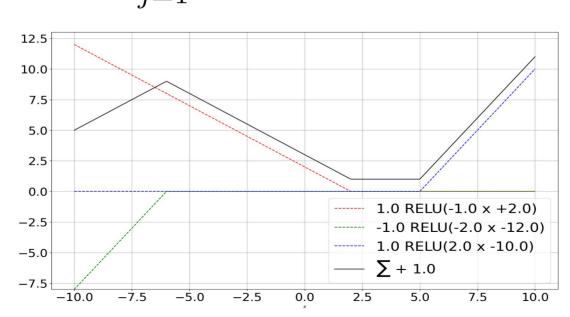
-7.5

changements
de pente
(un par ReLU)
=

H+1 morceaux

$$f(x) = \mathbf{w}_3^{\top} \operatorname{ReLU}(\mathbf{w}_1 x + \mathbf{b}_1) + b_3$$
$$= \sum_{j=1}^{H} \mathbf{w}_{3,j} \operatorname{ReLU}(\mathbf{w}_{1,j} x + \mathbf{b}_{1,j}) + b_3$$

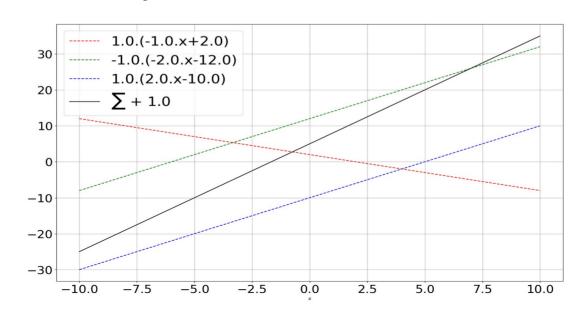
Exemple numérique avec H=3



Augmenter H accroît la capacité du réseau.

$$f(x) = \mathbf{w}_3^{\top} \text{ReLU}(\mathbf{w}_1 x + \mathbf{b}_1) + b_3$$
$$= \sum_{j=1}^{H} \mathbf{w}_{3,j} \text{ReLU}(\mathbf{w}_{1,j} x + \mathbf{b}_{1,j}) + b_3$$

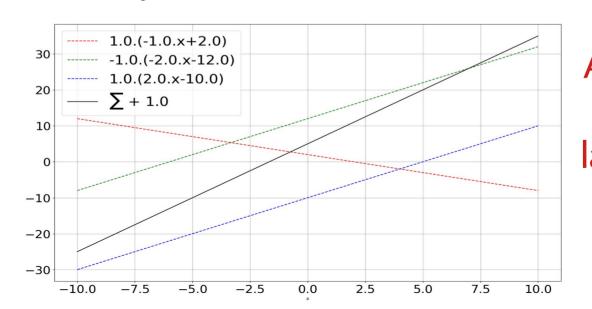
Et sans ReLU?



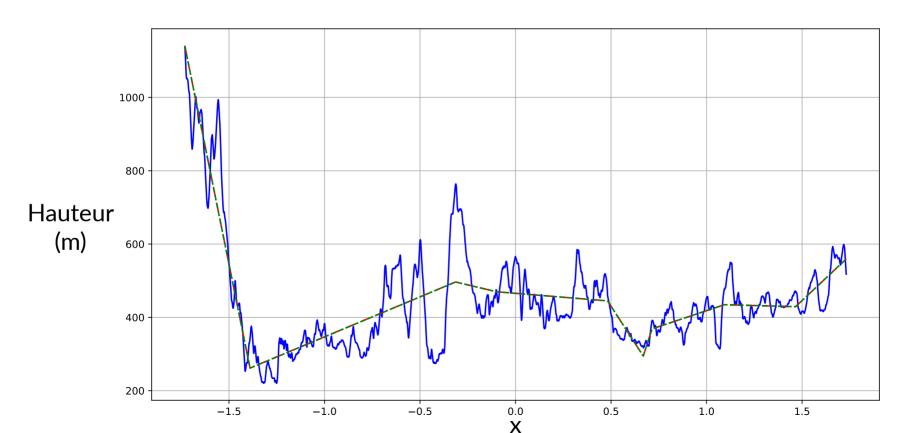
Une somme de fonctions linéaires est une fonction linéaire...

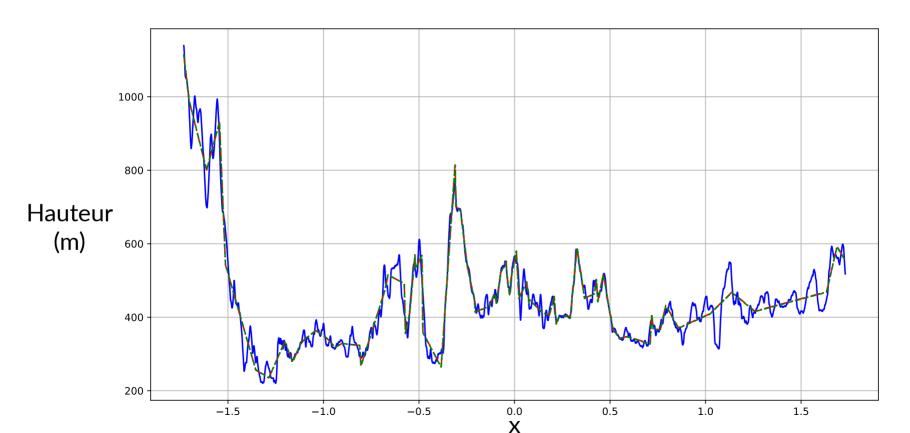
$$f(x) = \mathbf{w}_3^{\top} \text{ReLU}(\mathbf{w}_1 x + \mathbf{b}_1) + b_3$$
$$= \sum_{j=1}^{H} \mathbf{w}_{3,j} \text{ReLU}(\mathbf{w}_{1,j} x + \mathbf{b}_{1,j}) + b_3$$

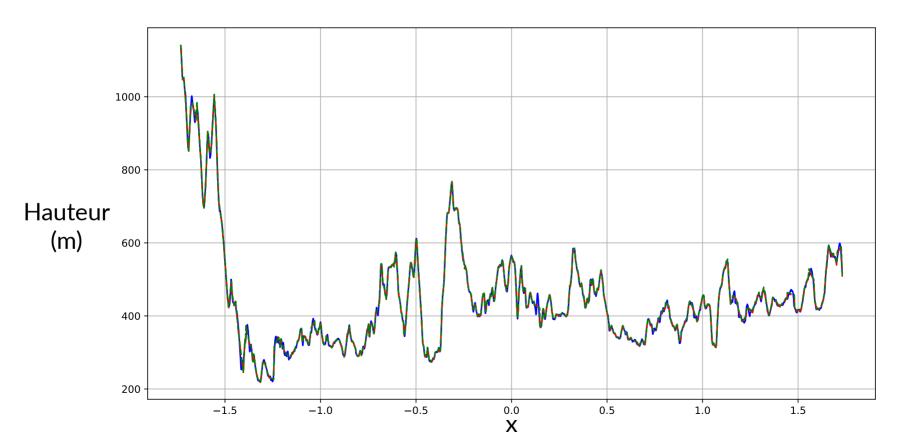
Et sans ReLU ?

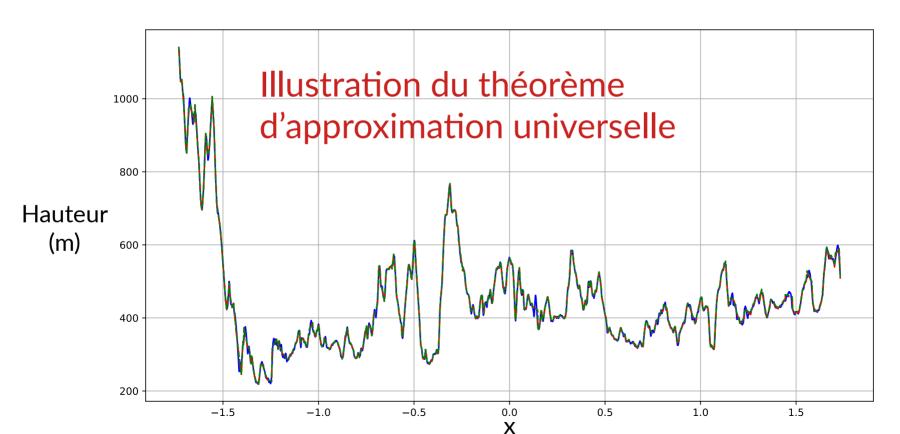


Augmenter H n'accroît pas la **capacité** du réseau.









IV)

## Étude du MLP à une « couche cachée » en 1D (suite ter)

Mais alors pourquoi faire des réseaux de neurones profonds ?

IV)

## Étude du MLP à une « couche cachée » en 1D (suite ter)

Mais alors pourquoi faire des réseaux de neurones profonds ?

Théorème d'approximation universelle = MLP à une couche cachée peut apprendre par cœur

Mais alors pourquoi faire des réseaux de neurones profonds ?

Théorème d'approximation universelle = MLP à une couche cachée peut apprendre par cœur

Mais en général ce qui nous intéresse c'est :

Généralise bien?

Efficace en calculs?

Efficace en mémoire?

Facile à optimiser ?

# V) Enjeux

#### IA et vie privée

Are you ready? Here is all the data Facebook and Google have on you *Dylan Curran* 

- Google knows where you've been
- Google knows everything you've ever searched – and deleted
- Google has an advertisement profile of you
- Google knows all the apps you use
- Google has all of your YouTube history
- The data Google has on you can fill

#### IA et vie privée (suite)



The Chinese state wants to control its citizens via a system of social scoring that punishes behavior it doesn't approve of. Image Credit: Telecoms

## Le projet de smart city d'Alphabet à Toronto suscite l'inquiétude des experts

**VUALLEURS** Le projet de smart city lancé à Toronto en 2017 par Sidewalk Labs, la branche d'innovation urbaine d'Alphabet, est vivement critiqué par la population locale et certains experts consultants du projet. La protection de la vie privée ne serait pas respectée.

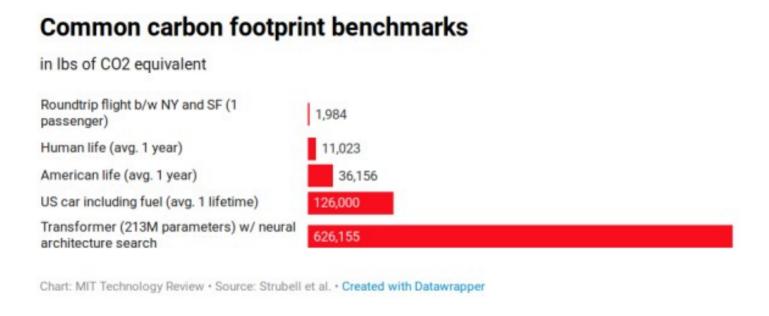
#### La machine au service de l'homme ?



Mme Tang Yu, PDG du chinois NetDragon Websoft et de ses 6000 employés, est le premier robot à être nommé à la tête d'une société. Disponible H24, elle ne touche aucun salaire. *NetDragon Websoft* 

V)

#### IA et consommation énergétique



Training a single AI model can emit as much carbon as five cars in their lifetimes, MIT Press

Energy and Policy Considerations for Deep Learning in NLP, Strubell et al., 2019

#### IA et transhumanisme





